

무배터리 애플솔루트(스텝 모터 DC24V)

e-Actuator

간단 제어 2차 전지 대응

컨트롤러 일체형 / 슬라이더 타입

25A-EQFS□H Series 25A-EQFS16·25·32·40



기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

형식 표시 방법



25A-EQFS **32** **R** **H** **A** - **300** **□** - **B** **5**

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8

1 사이즈

16
25
32
40

2 모터 배치 / 모터 커버 방향

모터 배치 : 스트레이트

기호	모터 커버 방향*	사이즈
무기호	-	25/32/40
D1	좌측	16
D2	우측	
D3	위측	
D4	아래측	

*커넥터측에서 본 방향입니다.

모터 배치 : 병렬 부착

기호	병렬 부착 방향	사이즈
R	우측	16/25/32/40
L	좌측	

3 모터 종류

H	무배터리 애플솔루트 (스텝 모터 DC24V)
---	-----------------------------

4 리드 [mm]

기호	25A-EQFS16	25A-EQFS25	25A-EQFS32	25A-EQFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10
C	2.5	3	4	5

5 스트로크

50	50
1200	1200

*상세 내용은 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

6 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

7 컨트롤러 배치

B	컨트롤러 일체형
---	----------

8 Parallel 입력

5	NPN
6	PNP

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

사이즈	스트로크																			
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000
16	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)
더스트 실 밴드부(표면만)	

*모터, 케이블, 컨트롤러, 오토스위치용 자석은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

e-Actuator

간단 제어

2차 전지 대응

컨트롤러 일체형 / 로드 타입

25A-EQY□H Series 25A-EQY16·25·32



RoHS



기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

형식 표시 방법

25A-EQY 25 D H B - 50 □ □ □ - B 5

2차 전지 대응 시리즈

① 사이즈

16
25
32

② 모터 배치 / 모터 커버 방향

모터 배치 : 스트레이트

기호	모터 커버 방향※	사이즈
D	—	25/32
D1	좌측	16
D2	우측	
D3	위측	
D4	아래측	

*커넥터측에서 본 방향입니다.

모터 배치 : 병렬 부착

기호	병렬 부착 방향	사이즈
무기호	위측	16/25/32
R	우측	
L	좌측	

③ 모터 종류

H	무배터리 애플솔루트 (스텝 모터 DC24V)
---	-----------------------------

④ 리드 [mm]

기호	EQY16	EQY25	EQY32
H	—	20	24
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

⑤ 스트로크 [mm]

사이즈	스트로크 [mm]											제작 가능 범위
	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
16	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	10~300
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

⑥ 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

⑦ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부속)

⑧ 설치 지지 형식*2

기호	종류	모터 배치					
		병렬 부착			스트레이트		
무기호	단면 탭*3 몸체 밀면 탭	16	25	32	16	25	32
L	푸트형	●	●	●	—	—	—
F	로드측 플랜지형*3, *6	●	●	●	●	●	●
G	헤드측 플랜지형*5	●	●	—	—	—	—
D	2산 클레비스형*4	●	●	●	—	—	—

⑨ 컨트롤러 배치

B	컨트롤러 일체형
---	----------

⑩ Parallel 입력

5	NPN
6	PNP

*1 모터 배치:병렬 부착에서 하기 사이즈, 스트로크는 모터부가 몸체단보다 돌출되어 있습니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.

·25A-EQY16,25,32 Lock 없음 스트로크 30 Lock 부착 스트로크 30, 50

*2 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

*3 수평 한쪽 지지로 '단면 탭' 및 '로드측 플랜지형' 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용하십시오.

·25A-EQY25:200 이하 ·25A-EQY32:100 이하

*4 '2산 클레비스형' 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

·25A-EQY16:100 이하 ·25A-EQY25:200 이하 ·25A-EQY32:200 이하

*5 EQY32의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

*6 이하의 사이즈, 스트로크는 로드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

·25A-EQY16 Lock 없음 스트로크 30 Lock 부착 스트로크 30, 50, 100

·25A-EQY25,32 Lock 없음 스트로크 30 Lock 부착 스트로크 30, 50

25A-용 지지 금구 / 부품 품번

적용 사이즈	푸트형*1	플랜지형	2산 클레비스형
16	25-LEY-L016	25-LEY-F016	25-LEY-D016
25	25-EQY-L025	25-EQY-F025	25-LEY-D025
32	25-EQY-L032	25-LEY-F032	25-EQY-D032

*1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

*2 각 금구에 부속되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트 · 플랜지 / 본체 설치용 볼트, 2산 클레비스 / 클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

무점접 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900

D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

*모터, 케이블, 컨트롤러는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

25A-EQFS□H/25A-EQY□H Series

옵션

■컨트롤러 설정용 통신 케이블

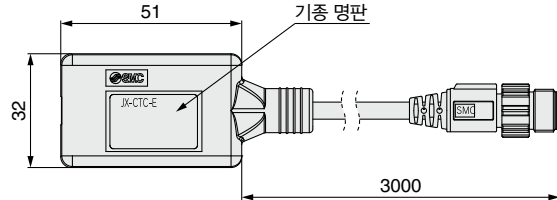
컨트롤러 설정 키트 JX-CTC-E

통신 케이블(JX-CTC-E)과 USB 케이블(LEC-W2-U)의 세트제품입니다.

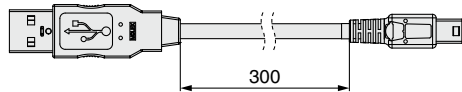
※통신 케이블, USB 케이블은 단품으로도 구입 가능합니다.

※통신 케이블, USB 케이블은 25A- 사양 비대응입니다.

통신 케이블 JX-CTC-E



USB 케이블 LEC-W2-U



〈컨트롤러 설정용 소프트웨어-USB 드라이버〉

· 컨트롤러 설정 소프트웨어

· USB 드라이버(JXC-CT□-E용)

SMC 홈페이지에서 다운로드 하십시오.

<https://www.smckorea.co.kr>

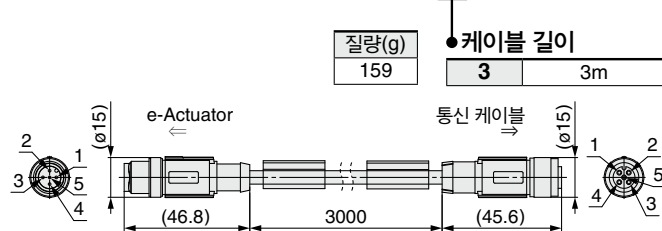
동작 환경

OS	Windows®10(64bit), Windows®11(64bit)
통신 인터페이스	USB2.0 포트
디스플레이	1366×768 이상

※Windows®10, Windows®11은 미국 마이크로 소프트사의 등록 상표입니다.

■통신 변환 케이블

25A-JX-CTE-E-3-S



※25A-EQ 시리즈와 컨트롤러 설정용 통신 케이블(JX-CTC-E)을 접속하는 경우, 통신 변환 케이블이 필요합니다.

※본 케이블의 커넥터는 e-Actuator측만 25A- 사양 대응입니다.

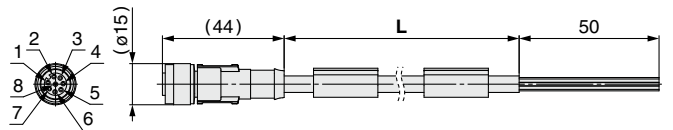
■Parallel I/O 케이블

25A-JX-CIS-E-1-S

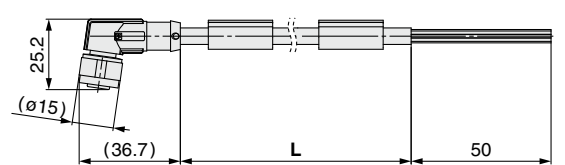
기호	사양
S	스트레이트
A	라이트앵글

케이블 길이	
1	1.5m
3	3m
5	5m
10	10m

●커넥터 형상 : 스트레이트



●커넥터 형상 : 라이트 앵글



※커넥터 형상:라이트 앵글은 모터 배치:병렬 부착으로는 사용할 수 없습니다.

Pin No.	선색	신호명
1	백색	IN0
2	갈색	IN1
3	녹색	RESET
4	황색	—
5	회색	OUT0
6	분홍	OUT1
7	청색	OUT2
8	적색	ALARM

품번	질량(g)
25A-JX-CIS-E-1-S	79
25A-JX-CIS-E-3-S	148
25A-JX-CIS-E-5-S	240
25A-JX-CIS-E-10-S	470
25A-JX-CIA-E-1-S	80
25A-JX-CIA-E-3-S	149
25A-JX-CIA-E-5-S	241
25A-JX-CIA-E-10-S	471

※도선 사이즈 : AWG24

■전원 케이블

25A-JX-CD□S-E-1-S

기호	사양
S	스트레이트
A	라이트앵글

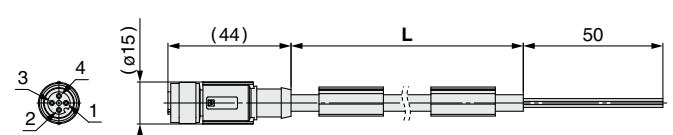
케이블 길이	
1	1.5m
3	3m
5	5m
10	10m

Pin No.	선색	신호명
1	갈색	C24V
2	백색	M24V
3	청색	0V
4	흑색	LK RLS

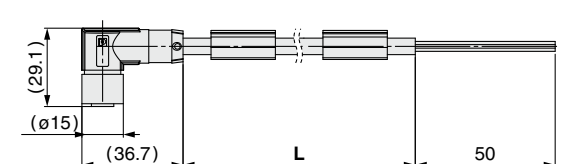
※도선 사이즈:AWG22

품번	질량(g)
25A-JX-CDS-E-1-S	75
25A-JX-CDS-E-3-S	129
25A-JX-CDS-E-5-S	201
25A-JX-CDS-E-10-S	381
25A-JX-CDA-E-1-S	73
25A-JX-CDA-E-3-S	127
25A-JX-CDA-E-5-S	199
25A-JX-CDA-E-10-S	379

●커넥터 형상 : 스트레이트



●커넥터 형상 : 라이트 앵글



※커넥터 형상:라이트 앵글은 모터 배치:병렬 부착으로는 사용할 수 없습니다.

●동(Cu), 아연(Zn) 미사용※

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버 제외

●저노점 -80℃ 대응

저노점 대응 그리스를 채용

고강성·고정도 슬라이더 타입 25A-LEKFS

무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)

P.375

볼트류
재질: 스테인리스 강



AC 서보 모터

P.379,380

모터 없음 사양

P.381

무배터리 애플루트
(스텝 모터 DC24V)

AC 서보 모터

모터 없음

	사이즈				빠른 택 타입 대응
	16	25	32	40	
무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
AC 서보 모터		●	●	●	
모터 없음		●	●	●	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

슬라이더 타입 볼 나사 구동 / 25A-LEFS

무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)

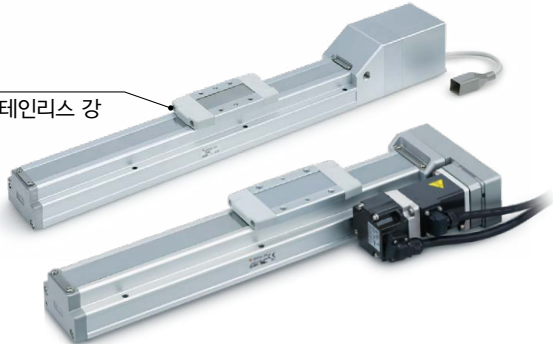
P.383

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

P.385

볼트류
재질: 스테인리스 강



AC 서보 모터

P.393,394

모터 없음 사양

P.395

무배터리 애플루트
(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈
(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈
(서보 모터 DC24V)

AC 서보 모터

모터 없음

	사이즈				빠른 택 타입 대응
	16	25	32	40	
무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
인크리멘탈 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
인크리멘탈 (서보 모터 DC24V)	●	●			
AC 서보 모터		●	●	●	
모터 없음		●	●	●	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

고강성 슬라이더 타입 볼 나사 구동 / 25A-LEJS

AC 서보 모터

P.396,397

모터 없음 사양

P.398



볼트류
재질: 스테인리스 강

	사이즈	
	40	63
AC 서보 모터	●	●
모터 없음	●	●

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

로드 타입 / 25A-LEY

무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V) **P.399**

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V) **P.405**

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)



AC 서보 모터 **P.409,411**



	사이즈				빠른택 타입 대응
	16	25	32	40	
무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
인크리멘탈 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
인크리멘탈 (서보 모터 DC24V)	●	●	●	●	●
AC 서보 모터		●	●		
모터 없음		●	●		

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

가이드 부착 로드 타입 / 25A-LEYG

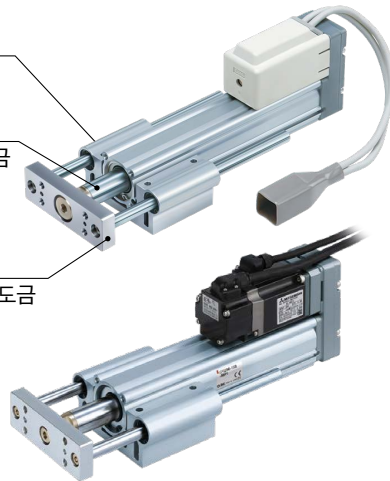
무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V) **P.417**

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V) **인크리멘탈(서보 모터 DC24V) P.415**

부시(φ50~φ100)
재질: 철계 베어링 합금

피스톤 로드
표면 처리: 경질 크롬 도금

플레이트
표면 처리: 무전해 니켈 도금



AC 서보 모터 **P.419,421**

모터 없음 사양 **P.423**

	사이즈			
	16	25	32	40
무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●
인크리멘탈 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●
인크리멘탈 (서보 모터 DC24V)	●	●	●	●
AC 서보 모터		●	●	
모터 없음		●	●	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)

고강성 고정도

슬라이더 타입 2차 전지 대응

25A-LEKFS Series 25A-LEKFS16·25·32·40



※상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

RoHS

형식 표시 방법



25A-LEKFS 32 E A - 300 - R1 CD17T

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8

① 사이즈

16
25
32
40

② 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

③ 모터 종류

E	무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)
---	----------------------------

④ 리드 [mm]

기호	25A-LEKFS16	25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

⑤ 스트로크※1

사이즈	스트로크																
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
16	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	—	—	—
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

⑥ 모터 옵션

무기호	옵션
B	Lock 없음
	Lock 부착

⑦ 액추에이터 케이블 종류·길이

로봇 케이블 [m]			
무기호	없음	R8	8※2
R1	1.5	RA	10※2
R3	3	RB	15※2
R5	5	RC	20※2

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.
오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치
D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부 더스트 씰 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석
은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.
※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

8 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부속

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수·특수 사양	
		표준 사양	안전 기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●	
6	Parallel 입력(PNP)	●	
E	EtherCAT	●	●
9	EtherNet/IP™	●	●
P	PROFINET	●	●
D	DeviceNet®	●	
L	IO-Link	●	●
M	CC-Link	●	

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8※3	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축 수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※4

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

※1 표준 스톱크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※2 주문 생산

※3 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

※4 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.

DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오.

Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEKFS 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 포함한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와 배선, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

【컨트롤러 버전 차이에 따른 주의】

무배터리 애플루트와 조합하여 사용하는 JXC Series는 버전 「V3.4」 또는 「S3.4」 이상의 컨트롤러를 사용해 주십시오. 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

【UL 인증에 대해서】

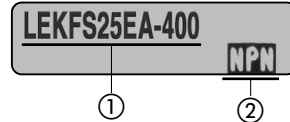
전동 액추에이터와 조합하여 사용하는 컨트롤러 JXC Series는 UL 인증을 취득하였습니다.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입력(NPN · PNP)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

■상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.

DeviceNet® is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

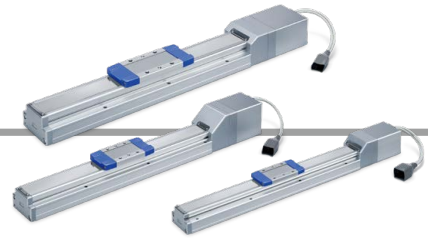
	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력 타입	DeviceNet® 직접 입력 타입	IO-Link 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입
종류											
시리즈	JXC51 JXC61	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)										
최대 스텝 데이터 수	64점										
전원 전압	DC24V										

고강성·고정도 슬라이더 타입

2차 전지 대응

25A-LEKFS□G Series 25A-LEKFS25·32·40

형식 표시 방법



25A-LEKFS 25 □ G B - 200 □ - R1 C5H73

2차 전지 대응 시리즈

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧

컨트롤러의 상세 내용은
다음 페이지를 참조해 주십시오.

① 사이즈

25
32
40

② 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

③ 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈			대응 컨트롤러/ 드라이버
		25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40	
G	빠른 택 타임 대응 (무배터리 애플루트)	●	●	●	JXC5H JXC6H JXCEH JXC9H JXCPH

④ 리드 [mm]

기호	25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

⑤ 스트로크*1 [mm]

스트로크	사이즈	비고
		대응 스트로크
50~800	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
50~1000	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000
150~1200	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000,1100,1200

⑥ 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

⑦ 액추에이터 케이블 종류·길이

로봇 케이블 [m]			
무기호	없음	R8	8*2
R1	1.5	RA	10*2
R3	3	RB	15*2
R5	5	RC	20*2

스트로크 대응표

사이즈	스트로크																
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.
오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

교환 부품 / 그리스 팩

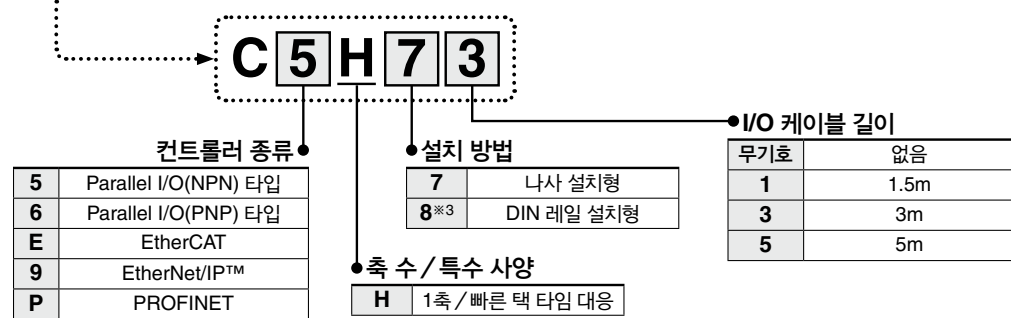
도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부 더스트 실 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석
은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.
※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

9 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□H□□	컨트롤러 부속



※1 표준 스톱크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※2 주문 생산

※3 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

⚠ 주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEF 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 포함한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

■ 상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

주) "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치

LEKFS25GA-400

주)



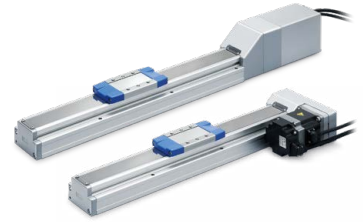
※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

종류	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입
시리즈	JXC5H JXC6H	JXCEH	JXC9H	JXCPH
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력
대응 모터	스텝 모터 DC24V			
최대 스텝 데이터 수	64점			
전원 전압	DC24V			

고강성 고정도 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응 25A-LEKFS Series 25A-LEKFS25·32·40



상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

LECY□ Series ▶ P.298-6

RoHS

형식 표시 방법

25A-LEKFS 32 R S3 B-200 - S 2 A2

2차 전지 대응 시리즈

1 사이즈

25
32
40

2 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

5 스트로크 [mm]

50	50
1200	1200

※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

9 드라이버 종류

무기호	대응 드라이버	전원 전압(V)	사이즈
			25 32 40
A1	LECSA1-S□	100~120	● ● —
A2	LECSA2-S□	200~230	● ● ●
B2	LECSB2-T□	200~240	● ● ●
C2	LECSC2-T□	200~230	● ● ●
S2	LECSS2-T□	200~240	● ● ●
N2	LECSN2-T5	200~240	● — —
E2	LECSN2-T5-E	200~240	● — —
92	LECSN2-T5-9	200~240	● — —
P2	LECSN2-T5-P	200~240	● — —
ND2	LECSND2-T□	200~240	— ● ●
ED2	LECSND2-T□-E	200~240	— ● ●
9D2	LECSND2-T□-9	200~240	— ● ●
PD2	LECSND2-T□-P	200~240	— ● ●

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다. 다 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예) S2S2 : 표준 케이블(2m) + 드라이버(LECSS2) S2 : 표준 케이블(2m) 무기호 : 케이블 / 드라이버 없음

※모터 종류에서 T6을 선택하고, LECSN□-T 시리즈 드라이버를 선택하는 경우는 N2/E2/92/P2 중에서 선택해 주십시오.

3 모터 종류

기호	종류	출력 (W)	1 사이즈	9 드라이버 종류	대응 드라이버
S2※1	AC 서보 모터	100	25	A1/A2	LECSA□-S1
S3	(인크리멘탈 엔코더)	200	32	A1/A2	LECSA□-S3
S4		400	40	A2	LECSA2-S4
T6※2		100	25	B2	LECSB2-T5
				C2	LECSB2-T5
				N2/E2/92/P2	LECSN2-T5-□
				S2	LECSS2-T5
T7	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	200	32	B2	LECSB2-T7
				C2	LECSB2-T7
				ND2/ED2/9D2/PD2	LECSND2-T7-□
				S2	LECSS2-T7
T8		400	40	B2	LECSB2-T8
				C2	LECSB2-T8
				ND2/ED2/9D2/PD2	LECSND2-T8-□
				S2	LECSS2-T8

※1 모터 종류 S2만 해당. 대응 드라이버 품번 말미가 S1이므로 주의해 주십시오.

※2 모터 종류 T6은 대응 드라이버는 LECSN□-T5이므로 주의해 주십시오.

4 리드 [mm]

기호	25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

6 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

7 케이블 종류 주1) 주2)

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블(내굴곡 케이블)

주1) 케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부속됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부속됩니다.)

주2) 각 케이블의 표준 커넥터 방향은 반대측 측면(B)입니다. 볼 나사의 모터 병렬 부착 사양의 커넥터 방향은 축 측면(A)입니다. (상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조)

8 케이블 길이 주3) [m]

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

주3) 모터 케이블/엔코더 케이블/Lock 케이블 공통입니다.

10 I/O 케이블 길이 [m] 주4)

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

주4) 드라이버 종류에서 "드라이버 없음"을 선택한 경우, "무기호 : 케이블 없음"만 선택 가능합니다. I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 홈페이지 카탈로그를 확인해 주십시오.

스트로크 대응표

사이즈	스트로크																
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	펄스 입력 타입/포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNETⅢ/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB-T	LECSC-T	LECSS-T	LECSN□-T
포인트 테이블 수(점) 주5)	최대 7	최대 255	최대 255(2곡 점유 시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNETⅢ/H	PROFINET, EtherCAT, EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신 기능	USB 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신	USB 통신
전원 전압(V)	AC100~120V(50/60Hz), AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)

주5) LECSN□-T의 포인트 테이블 모드는 PROFINET, EtherCAT만 대응

교환 부품 / 그리스 팩

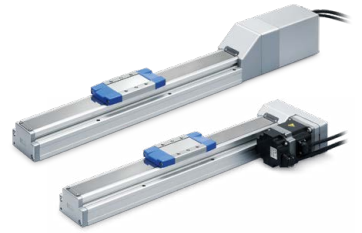
도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부 더스트 씰 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

고강성 고정도 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응 25A-LEKFS Series 25A-LEKFS25·32·40



상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

LECS Series ▶ P.379

RoHS

형식 표시 방법

25A-LEKFS **32** **R** **V7** **B** - **200** **B** - **S** **3** **M2**

2차 전지 대응 시리즈

① 사이즈

25
32
40

② 모터 배치/유무

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

③ 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	① 사이즈	⑨ 드라이버 종류	대응 드라이버
V6*	AC 서보 모터 (엠플루트 엔코더)	100	25	M2	LECYM2-V5
				U2	LECYU2-V5
V7		200	32	M2	LECYM2-V7
				U2	LECYU2-V7
V8		400	40	M2	LECYM2-V8
				U2	LECYU2-V8

*모터 종류 V6만 해당, 대응 드라이버 품번 끝이 V5가 되므로 주의해 주십시오.

④ 리드 [mm]

기호	25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

⑤ 스트로크 [mm]

50	50
?	?
1200	1200

⑥ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

⑦ 케이블 종류

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블(내굴곡)

⑧ 액추에이터

케이블 길이 [m]

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

⑨ 드라이버 종류

	대응 드라이버	전원 전압 [V]
무기호	드라이버 없음	—
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

*드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

⑩ I/O 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

*드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.
I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치의 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900
D-M9B(V)-900, D-M9NW(V)-900
D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900,
D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

사이즈	스트로크																
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

*표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.

대응 드라이버

	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
드라이버 종류		
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	엠플루트 20bit 엔코더	
통신 기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원 전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부 더스트 실 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

*모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

전동 액추에이터 / 고강성 고정도 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응

RoHS

25A-LEKFS Series 25A-LEKFS25·32·40



형식 표시 방법

25A-LEKFS 32 NZ A - 300

2차 전지 대응 시리즈

① ② ③ ④ ⑤

① 사이즈

25
32
40

③ 설치 형상

NZ
NY
NX
NW
NV
NU
NT
NM1
NM2
NM3

④ 리드 [mm]

기호	25A-LEKFS25	25A-LEKFS32	25A-LEKFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

② 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

⑤ 스트로크 [mm]

50	50
1200	1200

※상세 내용은 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.
오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부 더스트 씰 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

스트로크 대응표

●표준

사이즈	스트로크																
	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	600	700	800	900	1000	1100	1200
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—
32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—
40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

적용 모터, 설치 형상 대응표^{※5}

적용 모터		사이즈 / 설치 형상														
제조사	시리즈	25						32/40								
		NZ	NY	NX	NM1	NM2	NM3	NZ	NY	NX	NW	NV	NU	NT	NM1	NM2
미쓰비시 전기(주)	MELSERVO JN/J4/J5	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
(주)아스카와전기	Σ-V/7	●※4	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
산요전기(주)	SANMOTION R	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
오므론(주)	OMNUC G5/1S	●	—	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
파나소닉(주)	MINAS A5/A6	● (MHMF만 해당)	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
화낙(주)	βis(-B)	●	—	—	—	—	—	● (β1만 해당)	—	—	●	—	—	—	—	—
NIDEC SANKYO CORPORATION	S-FLAG	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
(주)키엔스	SV/SV2	●※4	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
후지전기(주)	ALPHA7	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
미네베아 미츠미(주)	Hybrid stepping motors	—	—	—	●※1	—	●※3	—	—	—	—	—	—	—	●※2	—
시나노켄시(주)	CSB-BZ	—	—	—	●※1	—	●※3	—	—	—	—	—	—	—	—	—
오리엔탈 모터(주)	αSTEP AR/AZ	—	—	—	—	● (46만 해당)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	●※2
FASTECH Co.,Ltd.	Ezi-SERVO	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	●※2	—
Rockwell Automation, Inc.(Allen-Bradley)	Kinetix MP/VP/TL	● (TL만 해당)	—	—	—	—	—	—	—	●※1 (MP/VP만 해당)	—	—	—	● (TL만 해당)	—	—
Beckhoff Automation GmbH	AM 30/31/80/81	●	—	—	—	—	—	—	—	●※1 (80/81만 해당)	—	●※1 (30만 해당)	●※2 (31만 해당)	—	—	—
Siemens AG	SIMOTICS S-1FK7	—	—	●	—	—	—	—	—	●※1	—	—	—	—	—	—
Delta Electronics, Inc.	ASDA-A2	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
ANCA Motion	AMD2000	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—

※1 모터 배치 : 스트레이트만 대응 ※2 모터 배치 : 우(좌)측 부착 타입인 경우는 사이즈 : 32만 대응 ※3 모터 배치 : 우(좌)측 부착 타입만 대응

※4 일부 모터에서는 커넥터가 모터 본체보다 돌출되어 있습니다. 설치면에 대한 간섭에 주의하여 선정해 주십시오.

※5 적용 모터, 설치 형상 대응표는 대표 예입니다. 외형 치수도에 기재되어 있는 「모터 설치부·적용 모터 치수표」를 확인한 후, 설치 형상을 선정해 주십시오.

※오토스위치용 자석에 동·아연이 포함되어 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

슬라이더 타입 볼 나사 구동

2차 전지 대응

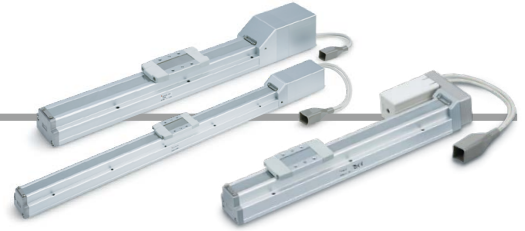


※상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

25A-LEFS Series 25A-LEFS16·25·32·40

RoHS

형식 표시 방법



25A-LEFS H 25 R E B - 200 K - R1 CD17T

2차 전지 대응 시리즈

1

2

3

4

5

6

7

8

9

10

컨트롤러의 상세 내용은
다음 페이지를 참조해 주십시오.

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

16
25
32
40

3 모터 배치

무기호	
R	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

4 모터 종류

무기호	
E	무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)

5 리드 [mm]

기호	25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

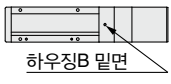
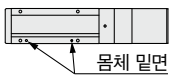
6 스트로크*1 [mm]

스트로크	사이즈	비고
		대응 스트로크
50~500	16	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500
50~800	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
50~1000	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000
150~1200	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000,1100,1200

7 모터 옵션

무기호	
B	Lock 없음
B	Lock 부착

8 위치 결정 핀 구멍

무기호		
H	하우징 B 밀면 ※2	
K	몸체 밀면 2곳	

9 액추에이터 케이블 종류·길이

무기호	없음	R8	8※3
R1	1.5	RA	10※3
R3	3	RB	15※3
R5	5	RC	20※3

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부속

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수 · 특수 사양
		표준 사양 안전 기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●
6	Parallel 입력(PNP)	●
E	EtherCAT	●
9	EtherNet/IP™	●
P	PROFINET	●
D	DeviceNet®	●
L	IO-Link	●
M	CC-Link	●

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8*4	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축 수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블*5

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

*1 표준 스트록 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

*2 설치 방법은 당사 홈페이지 카탈로그의 본체 설치 예를 참조해 주십시오.

*3 주문 생산

*4 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

*5 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.

DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오.

Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEF 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 포함한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

【컨트롤러 버전 차이에 따른 주의】

무배터리 애플루트와 조합하여 사용하는 JXC Series는 버전 「V3.4」 또는 「S3.4」 이상의 컨트롤러를 사용해 주십시오. 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

【UL 인증에 대해서】

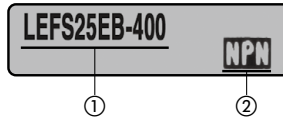
전동 액추에이터와 조합하여 사용하는 컨트롤러 JXC Series는 UL 인증을 취득하였습니다.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN·PNP)



*사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

종류	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력 타입	DeviceNet® 직접 입력 타입	IO-Link 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입
시리즈	JXC51 JXC61	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)										
최대 스텝 데이터 수	64점										
전원 전압	DC24V										

슬라이더 타입 / 볼 나사 구동

2차 전지 대응



당사 홈페이지 카탈로그에 기재된 CE/UKCA, UL 대응표 참조

25A-LEFS Series 25A-LEFS16·25·32·40

RoHS

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

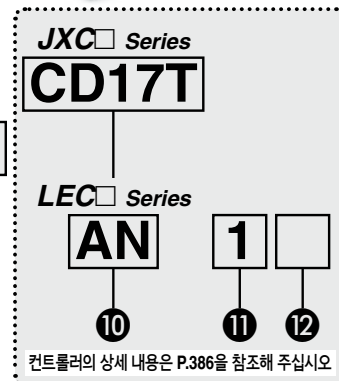
형식 표시 방법



25A-LEFS **H** **25** **R** **B** - **200** **K** - **S1**

1 2 3 4 5 6 7 8 9

2차 전지 대응 시리즈



1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

16
25
32
40

3 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

5 리드 [mm]

기호	25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

4 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈				대응 컨트롤러 / 드라이버
		25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40	
무기호	스텝 모터 (서보 DC24V)	●	●	●	●	JXC51 JXCEF JXC61 JXC9F JXCE1 JXC9F JXC91 JXCLF JXCP1 JXCD1 LECPA JXCL1 JXCM1
A	서보 모터 (DC24V)	●	●	—	—	LECA6

6 스트로크*1 [mm]

스트로크	사이즈	비고
		대응 스트로크
50~500	16	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500
50~800	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
50~1000	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000
150~1200	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000,1100,1200

7 모터 옵션

무기호	옵션
B	Lock 없음 Lock 부착

8 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*2	하우징B 밀면
K	몸체 밀면 2곳	몸체 밀면

9 액추에이터 케이블 종류·길이*4

표준 케이블 [m]		로봇 케이블 [m]	
무기호	없음	R1	RA
S1	1.5*6	R3	3
S3	3*6	R5	5
S5	5*6	R8	8*3
		RB	15*3
		RC	20*3

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

*모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

슬라이더 타입 / 볼 나사 구동 **25A-LEFS Series**

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

2차 전지 대응

JXC□ Series (상세 내용은 P.387 참조)

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부속

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축수·특수 사양	표준 사양	안전기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●		
6	Parallel 입력(PNP)	●		
E	EtherCAT	●	●	
9	EtherNet/IP™	●	●	
P	PROFINET	●	●	
D	DeviceNet®	●		
L	IO-Link	●	●	
M	CC-Link	●		

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8※10	DIN 레일 설치형

축수·특수 사양

기호	축수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※11

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

LEC□ Series (상세 내용은 P.387 참조)

AN 1 □

10 11 12

10 컨트롤러/드라이버 종류※5

무기호	컨트롤러/드라이버 없음	
6N	LECA6	NPN
6P	(스텝 데이터 입력 타입)	PNP
AN	LECPA※6※7	NPN
AP	(펄스 입력 타입)	PNP

11 I/O 케이블 길이※8

무기호	케이블 없음 (통신 플러그 커넥터 없음)
1	1.5m
3	3m※9
5	5m※9

12 컨트롤러/드라이버 설치 방법

무기호	나사 설치형
D	DIN 레일 설치형※10

※1 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※2 설치 방법은 당사 홈페이지 카탈로그의 본체 설치 예를 참조해 주십시오.

※3 주문 생산(로봇 케이블만 대응)

※4 표준 케이블은 고정부에서 사용해 주십시오.

가동부에서 사용하는 경우는 로봇 케이블을 선정하여 주십시오.

액추에이터 케이블만 필요한 경우는 당사 카탈로그를 참조해 주십시오.

※5 컨트롤러/드라이버 상세 및 대응 모터에 대해서는 다음 페이지의 대응 컨트롤러/드라이버 표를 참조해 주십시오.

※6 모터 종류 "스텝 데이터"만 대응.

※7 펄스열 신호가 오픈 콜렉터일 때는 전류 제한 저항(LEC-PA-R-□)을 별도 주문해 주십시오. (당사 홈페이지 카탈로그 참조)

※8 컨트롤러/드라이버 종류에서 "컨트롤러/드라이버 없음"을 선택한 경우, I/O 케이블은 선택할 수 없습니다. I/O 케이블이 필요한 경우는 별도 시리즈별로 케이블을 주문해 주십시오. (상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조)

※9 컨트롤러/드라이버 종류가 "펄스 입력 타입"인 경우, 펄스 입력이 차동일 때만 사용 가능. 오픈 콜렉터일 때는 1.5m일 때만 사용 가능.

※10 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

※11 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.

DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오.

Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

① EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEF 시리즈와 컨트롤러 LEC/JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다

EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치-제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님의 최종적으로 기계-장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

② 인크리멘탈(서보 모터 DC24V) 사양은 노이즈 필터 세트(LEC-NFA)를 조합하여 확인 시험을 실시하고 있습니다.

노이즈 필터 세트는 당사 카탈로그를 참조해 주십시오. 설치에 대해서는 LECA 취급 설명서를 확인해 주십시오.

【UL 대응품(LEC 시리즈의 경우)】

UL에 적합한 경우, 조합하는 직류 전원은 UL1310에 따르는 Class 2 전원 유닛을 사용해 주십시오.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기저 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN-PNP)

LEFS25RA-400

① ②



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

25A-LEFS Series

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

2차 전지 대응

대응 컨트롤러 / 드라이버표

종류			
스텝 데이터 입력 타입	스텝 데이터 입력 타입	스텝 데이터 입력 타입	펄스 입력 타입
시리즈	JXC51 JXC61	LECA6	LECPA
특징	Parallel 입출력	Parallel 입출력	펄스열 신호로 동작
대응 모터	스텝 모터 (서보 DC24V)	서보 모터 (DC24V)	스텝 모터 (서보 DC24V)
최대 스텝 데이터 수	64점		—
전원 전압	DC24V		

종류										
직접 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	안전 기능 ST0 대응 EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	안전 기능 ST0 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입	안전 기능 ST0 대응 PROFINET 직접 입력 타입	DeviceNet® 직접 입력 타입	IO-Link 직접 입력 타입	안전 기능 ST0 대응 IO-Link 직접 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입
시리즈	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	스텝 모터(서보 DC24V)									
최대 스텝 데이터 수	64점									
전원 전압	DC24V									

빠른 택 타임 대응 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응 25A-LEFS□G Series 25A-LEFS16·25·32·40



※상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

RoHS

형식 표시 방법



25A - LEFS **H** **25** **G** **B** - **200** **K** - **R1** **C5H73**

2차 전지 대응 시리즈

① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

컨트롤러의 상세 내용은 다음 페이지를 참조해 주십시오.

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

16
25
32
40

③ 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

④ 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈				대응 컨트롤러/드라이버
		25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40	
G	빠른 택 타임 대응 (무배터리 애플루트)	●	●	●	●	JXC5H JXC6H JXCEH JXC9H JXCPH

⑤ 리드 [mm]

기호	25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

⑥ 스트로크*1 [mm]

스트로크	사이즈	비고
		대응 스트로크
50~500	16	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500
50~800	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
50~1000	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000
150~1200	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000,1100,1200

⑦ 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

⑧ 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*2	하우징B 밀면
K	몸체 밀면 2곳	몸체 밀면

⑨ 액추에이터 케이블 종류·길이

무기호	없음	R8	8*3
R1	1.5	RA	10*3
R3	3	RB	15*3
R5	5	RC	20*3

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

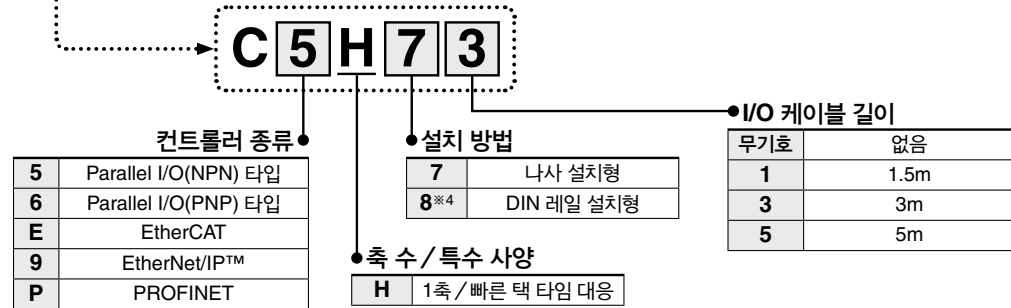
※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□H□□	컨트롤러 부속



※1 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※2 설치 방법의 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

※3 주문 생산

※4 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEF 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와 배선, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님의 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

■상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

주) "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치

LEFS25GA-400

주)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

종류	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입
시리즈	JXC5H JXC6H	JXCEH	JXC9H	JXCPH
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력
대응 모터	스텝 모터 DC24V			
최대 스텝 데이터 수	64점			
전원 전압	DC24V			

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

빠른 택 타임 대응 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응 25A-LEFS□F Series 25A-LEFS16·25·32·40

CE UK CA cUL US
상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

RoHS

형식 표시 방법



25A-LEFS H 25 □ F B - 200 □ K - S1 C5H73

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

컨트롤러의 상세 내용은
다음 페이지를 참조해 주십시오.

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

16
25
32
40

3 모터 배치

무기호	스트레이트
-----	-------

4 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈				대응 컨트롤러
		25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40	
F	빠른 택 타임 대응 (스텝 모터 DC24V)	●	●	●	●	JXC5H JXC6H JXCEH JXC9H JXCPH

5 리드 [mm]

기호	25A-LEFS16	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	—	20	24	30
A	10	12	16	20
B	5	6	8	10

6 스트로크*1 [mm]

스트로크	사이즈	비고
		대응 스트로크
50~500	16	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500
50~800	25	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800
50~1000	32	50,100,150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000
150~1200	40	150,200,250,300,350,400,450,500,550,600,650,700,750,800,850,900,950,1000,1100,1200

7 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

8 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*2	하우징B 밀면
K	몸체 밀면 2곳	몸체 밀면

9 액추에이터 케이블 종류·길이*4

표준 케이블 [m]		로봇 케이블 [m]	
무기호	없음	R1	1.5
S1	1.5	R3	3
S3	3	R5	5
S5	5	R8	8*3
		RA	10*3
		RB	15*3
		RC	20*3

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

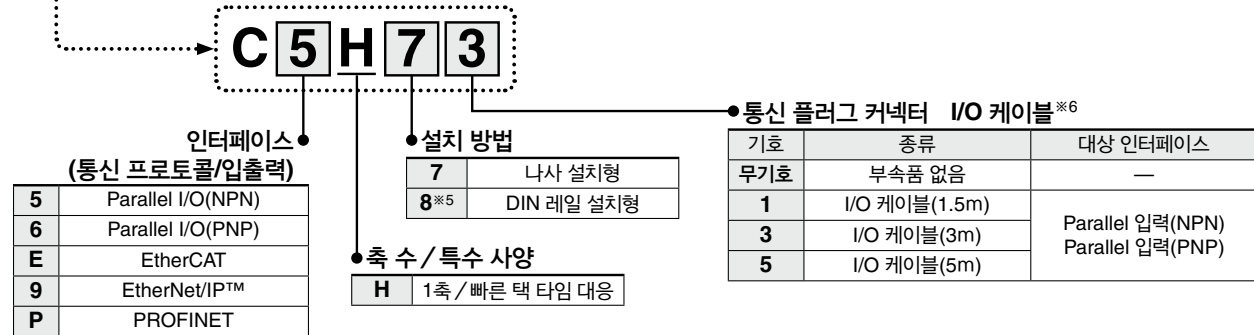
*모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□H□□	컨트롤러 부속



※1 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
 ※2 설치 방법의 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.
 ※3 주문 생산(로봇 케이블만 대응)
 ※4 표준 케이블은 고정부에서 사용해 주십시오.
 가동부에서 사용하는 경우는 로봇 케이블을 선정하여 주십시오.

※5 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.
 ※6 Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.
 Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

⚠ 주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEF 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.
 EMC는 전동 액추에이터를 포함한 고객의 장치-제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계-장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

■ 상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.
 EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

주) "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치

LEFS25FA-400

주)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.
 취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.
<https://www.smckorea.co.kr>

대응 컨트롤러표

	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입
종류				
시리즈	JXC5H JXC6H	JXCEH	JXC9H	JXCPH
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력
대응 모터	스텝 모터 DC24V	스텝 모터(서보 DC24V)		
최대 스텝 데이터 수	64점	64점		
전원 전압	DC24V	DC24V		

슬라이더 타입 /
볼 나사 구동

2차 전지 대응

25A-LEFS Series 25A-LEFS25·32·40



기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

LECY□ Series ▶ P.304

형식 표시 방법



당사 카탈로그에 기재된 CE/UKCA, UL 대응표 참조

25A-LEFS H 32 R S3 B - 200 K - S 2 A2

2차 전지 대응 시리즈

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

25
32
40

③ 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

⑤ 리드 [mm]

기호	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

⑥ 스트로크 [mm]

50	50
1200	1200

※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

⑦ 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

④ 모터 종류

기호	종류	출력 (W)	② 사이즈	① 드라이버 종류	대응 드라이버
※1 S2	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	100	25	A1/A2	LECSA□-S1
S3		200	32	A1/A2	LECSA□-S3
S4		400	40	A2	LECSA2-S4
※2 T6	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	25	B2	LECSB2-T5
T7				C2	LECS2-T5
				N2/E2/92/P2	LECSN2-T5-□
		S2	LECSS2-T5		
T8		200	32	B2	LECSB2-T7
				C2	LECS2-T7
				ND2/ED2/9D2/PD2	LECSND2-T7-□
T9		400	40	S2	LECSS2-T7
				B2	LECSB2-T8
				C2	LECS2-T8
				ND2/ED2/9D2/PD2	LECSND2-T8-□
				S2	LECSS2-T8

※1 모터 종류:S2만 해당. 대응 드라이버 품번 말미가 S1이므로 주의해 주십시오.

※2 모터 종류:T6은 대응 드라이버는 LECSN2-T5이므로 주의해 주십시오.

⑧ 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*
K	몸체 밀면 2곳

※설치 방법은 당사 홈페이지 카탈로그의 본체 설치 예를 참조해 주십시오.

⑩ 케이블 길이* [m]

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

※엔코더/모터/Lock 케이블 공통

⑨ 케이블 종류 ※1, ※2

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※1 케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부착됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부착됩니다.)

※2 각 케이블의 표준 커넥터 방향은
□ 병렬 부착:「축 측면(A)」
스트레이트:「반대축 측면(B)」입니다.

⑪ 드라이버 종류

대응 드라이버	전원 전압(V)	사이즈
		25 32 40
무기호	드라이버 없음	—
A1	LECSA1-S□	100~120
A2	LECSA2-S□	200~230
B2	LECSB2-T□	200~240
C2	LECS2-T□	200~230
S2	LECSS2-T□	200~240
N2	LECSN2-T5	200~240
E2	LECSN2-T5-E	200~240
92	LECSN2-T5-9	200~240
P2	LECSN2-T5-P	200~240
ND2	LECSND2-T□	200~240
ED2	LECSND2-T□-E	200~240
9D2	LECSND2-T□-9	200~240
PD2	LECSND2-T□-P	200~240

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예) S2S2: 표준 케이블(2m) + 드라이버(LECSS2) S2 : 표준 케이블(2m)

무기호: 케이블 / 드라이버 없음

※모터 종류에서 T6을 선택하고, LECSN□-T 시리즈 드라이버를 선택하는 경우는 N2/E2/92/P2 중 에서 선택해 주십시오.

⑫ I/O 케이블 길이 [m] ※3

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※3 드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.

I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 홈페이지 카탈로그를 확인해 주십시오

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1100	1200
25A-LEFS25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
25A-LEFS32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
25A-LEFS40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대응 드라이버 ※1※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다. 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

드라이버 종류	펄스 입력 타입/ 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB-T	LECS2-T	LECSS-T	LECSN□-T
포인트 테이블(점)※2	최대 7	최대 255	최대 255(2점 점유 시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET, EtherCAT EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신 기능	USB 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신	USB 통신
전원 전압(V)	AC100~120V(50/60Hz), AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)

※1 모터, 케이블, 컨트롤러 / 드라이버는 동-아연 부재를 사용하고 있습니다.

※2 LECSN□-T의 포인트 테이블 모드는 PROFINET, EtherCAT만 대응

슬라이더 타입 / 볼 나사 구동

2차 전지 대응

25A-LEFS Series 25A-LEFS25·32·40

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

당사 카탈로그에 기재된
CE/UKCA, UL 대응표 참조

LECS□ Series ▶ P.393

형식 표시 방법

25A-LEFS **H** **32** **R** **V7** **B** - **200** **K** - **S** **2** **M2**

2차 전지 대응 시리즈

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

25
32
40

③ 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

⑤ 리드 [mm]

기호	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

⑥ 스트로크 [mm]

50	50
1200	1200

※상세 내용은 하기 스트로크
대응표를 참조해 주십시오.

⑦ 모터 옵션

무기호	Lock 없음
B	Lock 부착

④ 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	② 사이즈	① 드라이버 종류	대응 드라이버
V6*	AC 서보 모터 (엠플루트 엔코더)	100	25	M2	LECYM2-V5
				U2	LECYU2-V5
V7		200	32	M2	LECYM2-V7
				U2	LECYU2-V7
V8		400	40	M2	LECYM2-V8
				U2	LECYU2-V8

※모터 종류 V6만 해당, 대응 드라이버 품번 끝이 V5가 되므로 주의해 주십시오.

⑧ 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*	하우징B 밀면
K	몸체 밀면 2곳	몸체 밀면

※설치 방법은 당사 홈페이지 카탈로그의 본체 설
치 예를 참조해 주십시오.

⑨ 케이블 종류 ※1, ※2

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※1 케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블
이 부착됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착
인 경우, Lock 케이블도 부착됩니다.)※2 각 케이블의 표준 커넥터 방향은 「축
면(A)」입니다.

⑩ 케이블 길이*[m]

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

※엔코더/모터/Lock
케이블 공통

⑪ 드라이버 종류

무기호	대응 드라이버	전원 전압 [V]
	드라이버 없음	—
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

⑫ I/O 케이블 길이 [m] ※3

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※3 드라이버 종류에서 “드라이버 없음”
을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”
만 선택 가능합니다.I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카
탈로그를 확인해 주십시오

스트로크 대응표

●표준

형식 \ 스트로크 (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1100	1200
25A-LEFS25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	—
25A-LEFS32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—
25A-LEFS40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	엠플루트 20bit 엔코더	
통신 기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원 전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 동·아연 부재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다.
상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

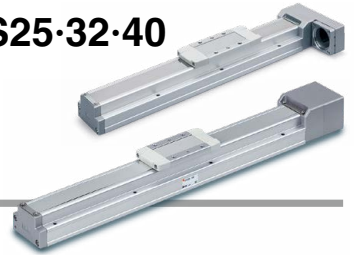
교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 레일 가이드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

전동 액추에이터 / 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응

RoHS

25A-LEFS Series 25A-LEFS25·32·40



형식 표시 방법

25A-LEFS H 25 R NZ A - 100 K

2차 전지 대응 시리즈

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

25
32
40

3 모터 배치

무기호	스트레이트
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착

4 설치 형상

NZ	NV	NM2
NY	NU	NM3
NX	NT	
NW	NM1	

5 리드 [mm]

기호	25A-LEFS25	25A-LEFS32	25A-LEFS40
H	20	24	30
A	12	16	20
B	6	8	10

6 스트로크 [mm]

50	50
1200	1200

※스트로크 대응 표 참조

7 위치 결정 핀 구멍

무기호	하우징 B 밀면*	하우징B 밀면
K	몸체 밀면 2곳	몸체 밀면

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부	GR-D-005 (5g)
레일 가이드부	GR-D-010 (10g)

※설치 방법은 당사 홈페이지 카탈로그의 본체 설치 예를 참조해 주십시오.

스트로크 대응표

형식	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800	850	900	950	1000	1100	1200
25A-LEFS25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
25A-LEFS32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●
25A-LEFS40	—	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 모터, 설치 형상 대응표

적용 모터		사이즈 / 설치 형상															
제조사	시리즈	25						32/40									
		NZ	NY	NX	NM1	NM2	NM3	NZ	NY	NX	NW	NV	NU	NT	NM1	NM2	
미쓰비시 전기(주)	MELSERVO JN/J4/J5	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
(주)야스카와전기	Σ-V/7	●※4	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
산요전기(주)	SANMOTION R	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
오므론(주)	OMNUC G5/1S	●	—	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	
파나소닉(주)	MINAS A5/A6	● (MHMF 만 해당)	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	
화낙(주)	βis(-B)	●	—	—	—	—	—	● (β1만 해당)	—	—	●	—	—	—	—	—	
NIDEC SANKYO CORPORATION	S-FLAG	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
(주)키엔스	SV/SV2	●※4	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
후지전기(주)	ALPHA7	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
미네베아 미츠미(주)	Hybrid stepping motors	—	—	—	●※1	—	●※3	—	—	—	—	—	—	—	—	●※2	
시나노켄시(주)	CSB-BZ	—	—	—	●※1	—	●※3	—	—	—	—	—	—	—	—	—	
오리엔탈 모터(주)	αSTEP AR/AZ	—	—	—	—	● (46만 해당)	—	—	—	—	—	—	—	—	—	●※2	
FASTECH Co.,Ltd.	Ezi-SERVO	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	●※2	—	
Rockwell Automation, Inc.(Allen-Bradley)	Kinetix MP/VP/TL	● (TL만 해당)	—	—	—	—	—	—	—	●※1 (MP/VP 만 해당)	—	—	—	● (TL만 해당)	—	—	
Beckhoff Automation GmbH	AM 30/31/80/81	●	—	—	—	—	—	—	—	●※1 (80/81 만 해당)	—	●※1 (30만 해당)	●※2 (31만 해당)	—	—	—	
Siemens AG	SIMOTICS S-1FK7	—	—	●	—	—	—	—	—	●※1	—	—	—	—	—	—	
Delta Electronics, Inc.	ASDA-A2	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	
ANCA Motion	AMD2000	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	

※1 모터 배치 : 스트레이트만 대응 ※2 모터 배치 : 우(좌)측 부착 타입인 경우는 사이즈 : 32만 대응 ※3 모터 배치 : 우(좌)측 부착 타입만 대응

※4 일부 모터에서는 커넥터가 모터 본체보다 돌출되어 있습니다. 설치면에 대한 간섭에 주의하여 선정해 주십시오.

※5 적용 모터, 설치 형상 대응표는 대표 예입니다. 외형 치수도에 기재되어 있는 「모터 설치부-적용 모터 치수표」를 확인한 후, 설치 형상을 선정해 주십시오.

고강성 슬라이더 타입 / 볼 나사 구동

2차 전지 대응

25A-LEJS Series LEJS40-63



기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

LECY□ Series ▶ P.306

형식 표시 방법



당사 카탈로그에 기재된 CE/UKCA, UL 대응표 참조

25A-LEJS **H** **40** **S2** **A** - **500** □ - □ □ □ □

2차 전지 대응 시리즈 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

40
63

③ 모터 종류

기호	종류	출력 (W)	② 사이즈	⑨ 드라이버 종류	대응 드라이버
S2※1	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	100	40	A1/A2	LECSA□-S1
S3		200	63	A1/A2	LECSA□-S3
T6※2	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	B2	LECSB2-T5
				C2	LECSC2-T5
				N2/E2/92/P2	LECSN2-T5-□
				S2	LECSS2-T5
T7		200	63	B2	LECSB2-T7
				C2	LECSC2-T7
				ND2/ED2/9D2/PD2	LECSND2-T7-□
				S2	LECSS2-T7

※1 모터 종류 S2는 대응 드라이버 품번 끝이 S1이므로 주의해 주십시오.

※2 모터 종류 T6는 대응 드라이버는 LECS□2-T5이므로 주의해 주십시오.

④ 리드 [mm]

기호	25A-LEJS40	25A-LEJS63
H	24	30
A	16	20
B	8	10

⑤ 스트로크 [mm] ※3

200
?
1500

※3 상세 내용은 하기를 참조해 주십시오.

⑥ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

⑦ 케이블 종류 ※5, ※6, ※7

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※6 모터 케이블 / 엔코더 케이블이 부족됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부족됩니다.)

※7 각 케이블의 표준 커넥터 방향은 「축 측면(A)」입니다.

⑧ 케이블 길이 [m] ※5, ※8

무기호	케이블 없음
2	2m
5	5m
A	10m

※8 모터 케이블 / 엔코더 케이블 / Lock 케이블 공통입니다.

⑩ I/O 케이블 길이 [m] ※9

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※9 드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다. I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

스트로크 대응표 ※4

형식	스트로크 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
25A-LEJS40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—
25A-LEJS63	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※4 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	펄스 입력 타입 / 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB-T	LECSC-T	LECST-T	LECSN□-T
포인트 테이블(점)※10	최대 7	최대 255	최대 255(2국 점유 시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET, EtherCAT, EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신 기능	USB 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신	USB 통신
전원 전압(V)	AC100~120V (50/60Hz) AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)

※10 LECSN□-T의 포인트 테이블 모드는 PROFINET, EtherCAT만 대응

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동-아연 부재를 사용하고 있습니다.

⑨ 드라이버 종류 ※5

무기호	대응 드라이버	전원 전압(V)
A1	LECSA1-S□	100~120
A2	LECSA2-S□	200~230
B2	LECSB2-T□	200~240
C2	LECSC2-T□	200~230
S2	LECST2-T□	200~240
N2	LECSN2-T5	200~240
E2	LECSN2-T5-E	200~240
92	LECSN2-T5-9	200~240
P2	LECSN2-T5-P	200~240
ND2	LECSND2-T□	200~240
ED2	LECSND2-T□-E	200~240
9D2	LECSND2-T□-9	200~240
PD2	LECSND2-T□-P	200~240

※5 드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부족됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예)

S2S2 : 표준 케이블(2m) + 드라이버(LECST2)

S2 : 표준 케이블(2m)

무기호 : 케이블/드라이버 없음

※모터 종류에서 T6를 선택하고, LECSN□-T 시리즈 드라이버를 선택하는 경우는 N2/E2/92/P2 중에서 선택해 주십시오.

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900

D-M9B(V)-900, D-M9NW(V)-900

D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 리니어 가이드부 더스트 씰 밴드부 (뒷면만 해당)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

고강성 슬라이더 타입 / 볼 나사 구동

2차 전지 대응

25A-LEJS Series LEJS40-63



당사 카탈로그에 기재된 CE/
UKCA, UL 대응표 참조

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

LECS Series ▶ P.394

형식 표시 방법

25A-LEJS H 40 V6 A - 500 - - - -

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

40
63

3 모터 종류^{※1}

기호	종류	출력 [W]	2 사이즈	9 드라이버 종류	대응 드라이버 ^{※2}
V6	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	40	M2	LECYM2-V5
				U2	LECYU2-V5
V7		200	63	M2	LECYM2-V7
				U2	LECYU2-V7

※1 모터 종류 V6은 대응 드라이버 품번 끝이 V5 이므로 주의해 주십시오.
※2 드라이버의 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

4 리드 [mm]

기호	25A-LEJS40	25A-LEJS63
H	24	30
A	16	20
B	8	10

5 스트로크 [mm]^{※3}

200
?
1500

※3 상세 내용은 하기를 참조해 주십시오.

6 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

7 케이블 종류^{※5, ※6, ※7}

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※6 모터 케이블 / 엔코더 케이블이 부착됩니다. (모터 옵션인 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부착됩니다.)

※7 각 케이블의 표준 커넥터 방향은 「축 측면(A)」입니다.

8 케이블 길이 [m]^{※5, ※8}

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

※8 모터 케이블 / 엔코더 케이블 / Lock 케이블 공통입니다.

9 드라이버 종류^{※5}

	대응 드라이버	전원 전압 [V]
무기호	드라이버 없음	—
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

※5 드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부착됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예)
S2S2 : 표준 케이블(2m) + 드라이버(LECS2)
S2 : 표준 케이블(2m)
무기호 : 케이블/드라이버 없음

10 I/O 케이블 길이 [m]^{※9}

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※9 드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.
I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

스트로크 대응표^{※4}

형식	스트로크 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
25A-LEJS40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—
25A-LEJS63	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※4 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

●표준

무점점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

대응 드라이버

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다. 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

드라이버 종류	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	엡솔루트 20bit 엔코더	
통신 기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원 전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버, 오토스위치용 자석은 동-아연 부재를 사용하고 있습니다.

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 리니어 가이드부 더스트 실 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

전동 액추에이터 / 고강성 슬라이더 타입 볼 나사 구동 2차 전지 대응

RoHS

25A-LEJS Series 25A-LEJS40·63



형식 표시 방법

25A-LEJS H 40 NZ A - 500

2차 전지 대응 시리즈

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

40
63

3 설치 형상

NZ
NY
NX
NW*
NV*
NU*
NT*

※사이즈 63만 해당

4 리드 [mm]

기호	25A-LEJS40	25A-LEJS63
H	24	30
A	16	20
B	8	10

5 스트로크 [mm]

200
?
1500

※상세 내용은 아래 참조

스트로크 대응표

형식 \ 스트로크 (mm)	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1200	1500
25A-LEJS40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—
25A-LEJS63	—	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.

●표준

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900
D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

적용 모터, 설치 형상 대응표※2

적용 모터		사이즈 / 설치 형상									
제조사	시리즈	40			63						
		NZ	NY	NX	NZ	NY	NX	NW	NV	NU	NT
미쓰비시 전기(주)	MELSERVO JN/J4/J5	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—
(주)야스카와전기	Σ-V/7	●※1	—	—	●	—	—	—	—	—	—
산요전기(주)	SANMOTION R	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—
오므론(주)	OMNUC G5/1S	●	—	—	—	●	—	—	—	—	—
파나소닉(주)	MINAS A5/A6	● (MHMF만 해당)	●	—	—	●	—	—	—	—	—
화낙(주)	βis(-B)	●	—	—	● (β1만 해당)	—	—	●	—	—	—
NIDEC SANKYO CORPORATION	S-FLAG	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—
(주)키엔스	SV/SV2	●※1	—	—	●	—	—	—	—	—	—
후지전기(주)	ALPHA7	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—
Rockwell Automation, Inc.(Allen-Bradley)	Kinetix MP/VP/TL	● (TL만 해당)	—	—	—	—	● (MP/VP만 해당)	—	—	—	● (TL만 해당)
Beckhoff Automation GmbH	AM 30/31/80/81	●	—	—	—	—	● (80/81만 해당)	—	● (30만 해당)	● (31만 해당)	—
Siemens AG	SIMOTICS S-1FK7	—	—	●	—	—	●	—	—	—	—
Delta Electronics, Inc.	ASDA-A2	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—
ANCA Motion	AMD2000	●	—	—	●	—	—	—	—	—	—

※1 일부 모터에서는 커넥터가 모터 본체보다 돌출되어 있습니다. 설치면에 대한 간섭에 주의하여 선정해 주십시오.

※2 적용 모터, 설치 형상 대응표는 대표 예입니다. 외형 치수도에 기재되어 있는 「모터 설치부·적용 모터 치수표」를 확인한 후, 설치 형상을 선정해 주십시오.

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
볼 나사부 리니어 가이드부 더스트 씰 밴드부(표면만)	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※오토스위치용 자석에 등·아연이 포함되어 있습니다.
※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)

로드 타입 2차 전지 대응

25A-LEY Series 25A-LEY16·25·32·40



당사 카탈로그에 기재된 CE/
UKCA, UL 대응표 참조

RoHS

형식 표시 방법



모터 배치 : 병렬 부착

모터 배치 : 스트레이트

2차 전지 대응 시리즈

25A-LEY 25 E B - 30 C - R1 CD17T

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

컨트롤러의 상세 내용은
다음 페이지를 참조해 주십시오.

1 사이즈

16
25
32
40

2 모터 배치/모터 커버 방향

기호	모터 배치	모터 커버 방향
무기호	위측 병렬 부착	—
D	스트레이트	—※1
D1		좌측※2
D2		우측※2
D3		위측※2
D4		아래측※2

3 모터 종류

E	무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)
---	----------------------------

4 리드 [mm]

기호	LEY16	LEY25	LEY32/40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

5 스트로크※3 [mm]

스트로크	사이즈	비고 대응 스트로크
30~300	16	30,50,100,150,200,250,300
30~400	25	30,50,100,150,200,250,300, 350,400
30~500	32/40	30,50,100,150,200,250,300, 350,400,450,500

6 모터 옵션※4

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착

7 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부착)

8 설치 지지 형식※5

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭/ 몸체 밀면 탭※6	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형※6	●※8	●
G	헤드측 플랜지형※6	●※9	—
D	2산 클레비스형※7	●	—

9 액추에이터 케이블 종류·길이

로봇 케이블 [m]			
무기호	없음	R8	8※10
R1	1.5	RA	10※10
R3	3	RB	15※10
R5	5	RC	20※10

25A-용 지지 금구/부품 품번

적용 사이즈	푸트형※1	플랜지형	2산 클레비스형
16	25-LEY-L016	25-LEY-F016	25-LEY-D016
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
32·40	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부착되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트·플랜지/본체 설치용 볼트, 2산 클레비스/클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900

D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

교환 부품/그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재
를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부착

CD17T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수 · 특수 사양
		표준 사양 안전 기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●
6	Parallel 입력(PNP)	●
E	EtherCAT	● ●
9	EtherNet/IP™	● ●
P	PROFINET	● ●
D	DeviceNet®	● ●
L	IO-Link	● ●
M	CC-Link	●

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8※11	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축 수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※12

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

※1 사이즈 25/32/40만 해당

※2 사이즈 16만 해당

※3 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※4 사이즈 16의 50 스트로크 이하 및 사이즈 40의 30 스트로크 이하의 「모터 배치」: 위축 부착에서 「Lock-커버 부착」을 선택한 경우 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.

※5 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

※6 수평 한쪽 지지로 「로드측 플랜지형」, 「헤드측 플랜지형」 및 「단면 탭」 설치할 때에는 이하의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
· 25A-LEY25:200 이하 · 25A-LEY32/40:100 이하

※7 「2산 클레비스형」 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
· 25A-LEY16:100 이하 · 25A-LEY25:200 이하 · 25A-LEY32/40:200 이하

※8 25A-LEY16의 50 스트로크 이하 및 25A-LEY40의 30스트로크 이하이면서 모터 옵션, 「Lock-커버 부착」의 경우 「로드측 플랜지형」에 대응할 수 없습니다.

※9 25A-LEY32/40의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

※10 주문 생산

※11 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

※12 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.
DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오.
Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 포함한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

【컨트롤러 버전 차이에 따른 주의】

무배터리 애플루트와 조합하여 사용하는 JXC Series는 버전 「V3.4」 또는 「S3.4」 이상의 컨트롤러를 사용해 주십시오. 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

【UL 인증에 대해서】

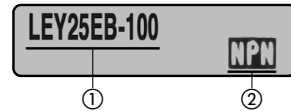
전동 액추에이터와 조합하여 사용하는 컨트롤러 JXC Series는 UL 인증을 취득하였습니다.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① 「액추에이터(「25A-」 이후의 품번)」과 「컨트롤러 기재 액추에이터 품번」의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN·PNP)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.
취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.
<https://www.smckorea.co.kr>

종류	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력 타입	DeviceNet® 직접 입력 타입	IO-Link 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입
시리즈	JXC51 JXC61	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)										
최대 스텝 데이터 수	64점										
전원 전압	DC24V										

빠른 택 타임 대응

로드 타입

2차 전지 대응

25A-LEY□G Series

25A-LEY16·25·40

RoHS



형식 표시 방법



모터 배치 : 병렬 부착

모터 배치 : 스트레이트

25A-LEY25□GB-50C□□-R1C5H73

2차 전지 대응 시리즈

①

②

③

④

⑤

⑥

⑦

⑧

⑨

⑩

컨트롤러의 상세 내용은 P.402를 참조해 주십시오.

① 사이즈

16
25
40

② 모터 배치 / 모터 커버 방향

기호	모터 배치	모터 커버 방향
무기호	위측 병렬 부착	—
D	스트레이트	—※1
D1		좌측※2
D2		우측※2
D3		위측※2
D4		아래측※2

③ 모터 종류

기호	모터 종류	대응 컨트롤러
G	빠른 택 타임 대응 무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)	JXC5H JXCEH
		JXC6H JXC9H
		JXCPH

④ 리드 [mm]

기호	LEY16	LEY25	LEY40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

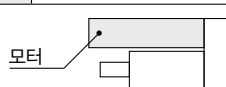
⑤ 스트로크 ※3 [mm]

30	30
500	500

※상세 내용은 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

⑥ 모터 옵션※4

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착



⑦ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부속)

⑧ 설치 지지 형식※5

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭 / 몸체 밑면 탭※6	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형※6	●※8	●
G	헤드측 플랜지형※6	●※9	—
D	2산 클레비스형※7	●	—

⑨ 액추에이터 케이블 종류·길이

로봇 케이블 [m]			
무기호	없음	R8	8※10
R1	1.5	RA	10※10
R3	3	RB	15※10
R5	5	RC	20※10

25A-용 지지 금구 / 부품 품번

적용 사이즈	푸트형※1	플랜지형	2산 클레비스형
16	25-LEY-L016	25-LEY-F016	25-LEY-D016
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
40	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부속되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트·플랜지 / 본체 설치용 볼트, 2산 클레비스 / 클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900

D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

사이즈	스트로크 [mm]										제작 가능 범위
	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	
16	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	10~300
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	15~400
40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□H□□	컨트롤러 부속

C 5 H 7 3

인터페이스
(통신 프로토콜/입출력)

5	Parallel I/O(NPN)
6	Parallel I/O(PNP)
E	EtherCAT
9	EtherNet/IP™
P	PROFINET

설치 방법

7	나사 설치형
8※11	DIN 레일 설치형

축 수 / 특수 사양

H	1축 / 빠른 택 타임 대응
---	-----------------

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※12

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

※1 사이즈 25/40만 해당

※2 사이즈 16만 해당

※3 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※4 사이즈 16의 50 스트로크 이하 및 사이즈 40의 30 스트로크 이하는 「모터 배치 : □ 병렬 부착」에서 「Lock-커버 부착」를 선택한 경우 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.

※5 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

※6 수평 한쪽 지지로 「로드측 플랜지형」, 「헤드측 플랜지형」 및 「단면 탭」 설치할 때에는 이하의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
· 25A-LEY25:200 이하 · 25A-LEY40:100 이하

※7 「2산 클레비스형」 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· 25A-LEY16:100 이하 · 25A-LEY25:200 이하

· 25A-LEY40:200 이하

※8 25A-LEY16의 50 스트로크 이하 및 25A-LEY40의 30스트로크 이하이면서 모터 옵션, 「Lock-커버 부착」의 경우 「로드측 플랜지형」에 대응할 수 없습니다.

※9 25A-LEY40의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

※10 주문 생산

※11 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.

※12 Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.
Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

⚠ 주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

■ 상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.

EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

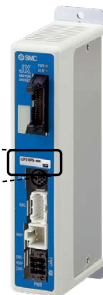
컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

주) "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치

LEY25DGB-400

주)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.

취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.

<https://www.smckorea.co.kr>

대응 컨트롤러표

	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입
종류				
시리즈	JXC5H JXC6H	JXCEH	JXC9H	JXCPH
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력
대응 모터	무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)			
최대 스텝 데이터 수	64점			
전원 전압	DC24V			

형식 표시 방법



모터 배치 : 병렬 부착

모터 배치 : 스트레이트

2차 전지 대응 시리즈

25A-LEY 25 □ F B - 50 C □ □ - S1 C5H73

1 2 3 4 5 6 7 8 9 10

컨트롤러의 상세 내용은
P.404를 참조해 주십시오.

① 사이즈

16
25
40

② 모터 배치/모터 커버 방향

기호	모터 배치	모터 커버 방향
무기호	위측 병렬 부착	—
R	우측 병렬 부착	—
L	좌측 병렬 부착	—
D	스트레이트	—※1
D1		좌측※2
D2		우측※2
D3		위측※2
D4		아래측※2

③ 모터 종류

기호	모터 종류	대응 컨트롤러
F	빠른 택 타임 대응 (스텝 모터 DC24V)	JXC5H JXCEH JXC6H JXC9H JXCPH

④ 리드 [mm]

기호	LEY16	LEY25	LEY40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

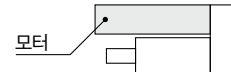
⑤ 스트로크※3 [mm]

30	30
500	500

※상세 내용은 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

⑥ 모터 옵션※4

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착



⑦ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부속)

⑧ 설치 지지 형식※5

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭/ 몸체 밀면 탭※6	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형※6	●※8	●
G	헤드측 플랜지형※6	●※9	—
D	2산 클레비스형※7	●	—

⑨ 액추에이터 케이블 종류·길이

표준 케이블 [m]		로봇 케이블 [m]			
무기호	없음	R1	1.5	RA	10※10
S1	1.5	R3	3	RB	15※10
S3	3	R5	5	RC	20※10
S5	5	R8	8※10		

25A-용 지지 금구/부품 품번

적용 사이즈	푸트형※1	플랜지형	2산 클레비스형
16	25-LEY-L016	25-LEY-F016	25-LEY-D016
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
40	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부속되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트·플랜지/본체 설치용 볼트, 2산 클레비스/클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

사이즈	스트로크 [mm]											제작 가능 범위
	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	
16	●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	10~300
25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
40	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

교환 부품/그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□H□□	컨트롤러 부속

C 5 H 7 3

인터페이스
(통신 프로토콜/입출력)

5	Parallel I/O(NPN)
6	Parallel I/O(PNP)
E	EtherCAT
9	EtherNet/IP™
P	PROFINET

설치 방법

7	나사 설치형
8※11	DIN 레일 설치형

축 수 / 특수 사양

H	1축 / 빠른 택 타임 대응
---	-----------------

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※12

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

- ※1 사이즈 25/40만 해당
 ※2 사이즈 16만 해당
 ※3 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
 ※4 사이즈 16의 50 스트로크 이하 및 사이즈 40의 30 스트로크 이하는 「모터 배치 : □ 병렬 부착」에서 「Lock-커버 부착」를 선택한 경우 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.
 ※5 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.
 ※6 수평 한쪽 지지로 「로드측 플랜지형」, 「헤드측 플랜지형」 및 「단면 탭」 설치할 때에는 이하의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
 · 25A-LEY25:200 이하 · 25A-LEY40:100 이하

- ※7 「2산 클레비스형」 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
 · 25A-LEY16:100 이하 · 25A-LEY25:200 이하
 · 25A-LEY40:200 이하
 ※8 25A-LEY16의 50 스트로크 이하 및 25A-LEY40의 30스트로크 이하이면서 모터 옵션, 「Lock-커버 부착」의 경우 「로드측 플랜지형」에 대응할 수 없습니다.
 ※9 25A-LEY40의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.
 ※10 주문 생산
 ※11 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.
 ※12 Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.
 Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

■상표에 대해서

EtherNet/IP® is a registered trademark of ODVA, Inc.
 EtherCAT® is registered trademark and patented technology, licensed by Beckhoff Automation GmbH, Germany.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

주) "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"과 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치

LEY25DFB-400

주)



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.
 취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.
<https://www.smckorea.co.kr>

대응 컨트롤러표

	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입
종류				
시리즈	JXC5H JXC6H	JXCEH	JXC9H	JXCPH
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력
대응 모터	스텝 모터 DC24V	스텝 모터(서보 DC24V)		
최대 스텝 데이터 수	64점	64점		
전원 전압	DC24V	DC24V		

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

로드 타입

2차 전지 대응

CE UKCA cUL US
카탈로그에 기재된 CE/UKCA, UL 대응표 참조

25A-LEY Series LEY16·25·32·40

RoHS

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

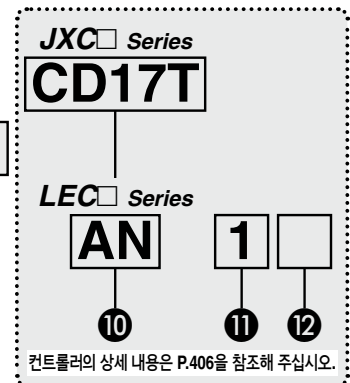
형식 표시 방법



25A-LEY 16 [] [] B - 30 C [] [] - S1

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8 9



① 사이즈

16
25
32
40

② 모터 배치

무기호	위치 병렬 부착
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착
D	스트레이트

③ 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈			대응 컨트롤러/드라이버		
		LEY16	LEY25	LEY32/40	JXC51	JXCD1	JXCPF
무기호	스텝 모터 (서보 DC24V)	●	●	●	JXC61	JXCL1	JXCLF
					JXCE1	JXCM1	
					JXC91	JXCE1	LECPA
					JXCP1	JXC9F	
A	서보 모터 (DC24V)	●	●	—	LECA6		

④ 리드 [mm]

기호	LEY16	LEY25	LEY32/40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

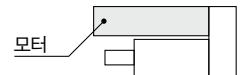
⑤ 스트로크 [mm]

기호	스트로크
30	30
500	500

※ 상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오

⑥ 모터 옵션*2

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착



⑦ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부착)

⑧ 설치 지지 형식*5

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭 / 몸체 밀면 탭*6	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형*6	●*8	●
G	헤드측 플랜지형*6	●*9	—
D	2산 클레비스형*7	●	—

⑨ 액추에이터 케이블 종류·길이*11

표준 케이블 [m]		로봇 케이블 [m]			
무기호	길이	R1	1.5	RA	10*10
S1	1.5*12	R3	3	RB	15*10
S3	3*12	R5	5	RC	20*10
S5	5*12	R8	8*10		

25A-용 지지 금구 / 부품 품번*4

적용 사이즈	푸트형*3	플랜지형	2산 클레비스형
16	25-LEY-L016	25-LEY-F016	25-LEY-D016
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
32·40	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032
표면 처리	RAYDENT®	RAYDENT®	도장 (사이즈 16만 무전해 니켈도금)

무점점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.

오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표*1

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	제작 가능 범위
25A-LEY16		●	●	●	●	●	●	●	—	—	—	—	10~300
25A-LEY25		●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
25A-LEY32/40		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

●표준

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

JXC□ Series (상세 내용은 P.407 참조)

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부착

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수·특수 사양
		표준 사양 안전기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●
6	Parallel 입력(PNP)	●
E	EtherCAT	● ●
9	EtherNet/IP™	● ●
P	PROFINET	● ●
D	DeviceNet®	● ●
L	IO-Link	● ●
M	CC-Link	● ●

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8※17	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※18

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

LEC□ Series (상세 내용은 P.407 참조)

AN 1 □

10 컨트롤러 / 드라이버 종류※12

무기호	컨트롤러/드라이버 없음	
6N	LECA6	NPN
6P	(스텝 데이터 입력 타입)	PNP
AN	LECPA※13※14	NPN
AP	(펄스 입력 타입)	PNP

11 I/O 케이블 길이※15

무기호	케이블 없음 (통신 플러그 커넥터 없음)
1	1.5m
3	3m※16
5	5m※16

12 컨트롤러 / 드라이버 설치 방법

무기호	나사 설치형
D	DIN 레일 설치형※17

- ※1 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
- ※2 사이즈 16/40의 30스트로크 이하는 「모터 배치: □ 병렬 부착」에서 「Lock 부착」 또는 「Lock-커버 부착」을 선택한 경우, 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.
- ※3 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.
- ※4 각 금구에 부착되는 부품은 하기와 같습니다.
푸트·플랜지/본체 설치용 볼트
2산 클레비스/클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트
- ※5 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.
- ※6 수평 한축 지지로 「로드축 플랜지형」, 「헤드축 플랜지형」 및 「단면 탭」 설치할 때에는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
·LEY25:200 이하 ·LEY32/40:100 이하
- ※7 「2산 클레비스형」 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.
·LEY16:100 이하 ·LEY25:200 이하 ·LEY32/40:200 이하
- ※8 LEY16/40은 스트로크 "30"이면서 모터 옵션 "Lock 부착", "Lock-커버 부착"의 경우 「로드축 플랜지형」에 대응할 수 없습니다.
- ※9 LEY32/40의 헤드축 플랜지형은 대응할 수 없습니다.
- ※10 주문 생산(로봇 케이블만 대응)

- ※11 표준 케이블은 고정부에서 사용해 주십시오.
가동부에서 사용하는 경우는 로봇 케이블을 선정하여 주십시오.
액추에이터 케이블만 필요한 경우는 당사 카탈로그를 참조해 주십시오.
- ※12 컨트롤러/드라이버 상세 및 대응 모터에 대해서는 다음 페이지의 대응 컨트롤러/드라이버 표를 참조해 주십시오.
- ※13 모터 종류 "스텝 데이터"만 대응.
- ※14 펄스열 신호가 오픈 콜렉터일 때는 전류 제한 저항(LEC-PA-R-□)을 별도 주문해 주십시오. (당사 홈페이지 카탈로그 참조)
- ※15 컨트롤러/드라이버 종류에서 "컨트롤러/드라이버 없음"을 선택한 경우, I/O 케이블은 선택할 수 없습니다. I/O 케이블이 필요한 경우는 별도 시리즈별로 케이블을 주문해 주십시오. (상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조)
- ※16 컨트롤러/드라이버 종류가 "펄스 입력 타입"인 경우, 펄스 입력이 차동일 때만 사용 가능. 오픈 콜렉터일 때는 1.5m일 때만 사용 가능.
- ※17 DIN 레일은 부착되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.
- ※18 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오. DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오. Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

[CE/UKCA 대응품에 대하여]

① EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 LEC/JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.
EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

② 인크리멘탈(서보 모터 DC24V) 사양은 노이즈 필터 세트(LEC-NFA)를 조합하여 확인 시험을 실시하고 있습니다.
노이즈 필터 세트는 당사 카탈로그를 참조해 주십시오. 설치에 대해서는 LECA 취급 설명서를 확인해 주십시오.

[UL 대응품(LEY 시리즈의 경우)]

UL에 적합한 경우, 조합하는 직류 전원원은 UL1310에 따르는 Class 2 전원 유닛을 사용해 주십시오.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"와 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN-PNP)

LEY16B-100

NPN

①

②



※사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.
취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.
<https://www.smckorea.co.kr>

25A-LEY Series

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

2차 전지 대응

대응 컨트롤러 / 드라이버표

종류			
시리즈	JXC51 JXC61	LECA6	LECPA
특징	Parallel 입출력	Parallel 입출력	펄스열 신호로 동작
대응 모터	스텝 모터 (서보 DC24V)	서보 모터 (DC24V)	스텝 모터 (서보 DC24V)
최대 스텝 데이터 수	64점		—
전원 전압	DC24V		

종류										
시리즈	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 ST0 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	스텝 모터(서보 DC24V)									
최대 스텝 데이터 수	64점									
전원 전압	DC24V									

로드 타입 2차 전지 대응



당사 홈페이지 카탈로그에 기재된 CE/UKCA, UL 대응표 참조

25A-LEY Series LEY25-32

사이즈 25, 32

RoHS

LECY□ Series ▶ P.411

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

형식 표시 방법

25A-LEY H 25 □ S2 B - 100 □ □ □ - S 2 A1 □

2차 전지 대응 시리즈 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫ ⑬

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

25
32

③ 모터 배치

무기호	위측 병렬 부착
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착
D	스트레이트

⑤ 리드 [mm]

기호	LEY25	LEY32*
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※()의 값은 사이즈 32「모터 배치: 병렬 부착」선택 시의 리드입니다. (폴리비 [1.25: 1]를 포함한 상당 리드)

⑥ 스트로크 [mm]

30	30
500	500

※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

⑧ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 안나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부착)

25A-용 지지 금구/부품 품번

적용 사이즈	푸트형*1	플랜지형	2산 클레비스형
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
32	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032
표면 처리	RAYDENT®	RAYDENT®	도장 (사이즈 16만 무전해 니켈도금)

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부착되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트·플랜지/본체 설치용 볼트, 2산 클레비스/클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

④ 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	② 사이즈	⑫ 드라이버 종류	대응 드라이버
S2*1	AC 서보 모터 (인크리멘탈 엔코더)	100	25	A1/A2	LECSA□-S1
S3		200	32	A1/A2	LECSA□-S3
T6*2	AC 서보 모터 (앱솔루트 엔코더)	100	25	B2	LECSB2-T5
				C2	LECSB2-T5
				S2	LECSB2-T5
				N2	LECSN2-T5
				E2	LECSN2-T5-E
				92	LECSN2-T5-9
T7		200	32	P2	LECSN2-T5-P
				B2	LECSB2-T7
				C2	LECSB2-T7
				S2	LECSB2-T7
				ND2	LECSND2-T7
				ED2	LECSND2-T7-E
				9D2	LECSND2-T7-9
				PD2	LECSND2-T7-P

※1 모터 종류 S2는, 대응 드라이버 품번 말미가 S1이므로 주의해 주십시오.

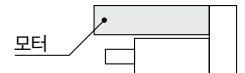
※2 모터 종류 T6은, 대응 드라이버는 LECS□2-T5이므로 주의해 주십시오.

※3 드라이버의 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

⑦ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착*

※「모터 배치: 병렬 부착」에서「Lock 부착」을 선택한 경우, 사이즈 25의 30스트로크 이하는 모터가 몸체 끝단에서 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.



⑨ 설치 지지 형식*1

기호	종류	모터 배치 병렬 부착 스트레이트
무기호	단면 탭/ 몸체 밀면 탭*2	● ●
L	푸트형	● —
F	로드측 플랜지형*2	●*4 ●
G	헤드측 플랜지형*2	●*5 —
D	2산 클레비스형*3	● —

※1 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

※2 수평 한쪽 지지로「로드측 플랜지형」,「헤드측 플랜지형」, 및「단면 탭」, 설치할 때에는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· 25A-LEY25 : 200 이하

· 25A-LEY32 : 100 이하

※3 「2산 클레비스형」설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· 25A-LEY25 : 200 이하

· 25A-LEY32 : 200 이하

※4 25A-LEY25는 스트로크 "30"이면서 모터 옵션 "Lock 부착"의 경우, 「로드측 플랜지형」에 대응할 수 없습니다.

※5 25A-LEY32의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900

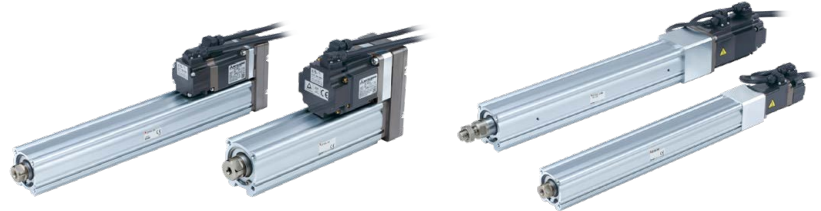
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	제작 가능 범위
25A-LEY25		●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
25A-LEY32		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.



모터 배치 : 병렬 부착

모터 배치 : 스트레이트

10 케이블 종류*

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부착됩니다. (모터 옵션에서 Lock 부착 타입은 Lock 케이블도 부착됩니다.)

※각 케이블의 표준 커넥터 방향은

- 병렬 부착:「축 측면(A)」
- 스트레이트:「반대축 측면(B)」입니다.

11 케이블 길이* [m]

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

※엔코더 / 모터 / Lock 케이블 공통

12 드라이버 종류*

	대용 드라이버	전원 전압(V)
무기호	드라이버 없음	—
A1	LECSA1-S□	100~120
A2	LECSA2-S□	200~230
B2	LECSB2-T□	200~240
C2	LECSC2-T□	200~230
S2	LECSS2-T□	200~240
N2	LECSN2-T5	200~240
E2	LECSN2-T5-E	200~240
92	LECSN2-T5-9	200~240
P2	LECSN2-T5-P	200~240
ND2	LECSND2-T7	200~240
ED2	LECSND2-T7-E	200~240
9D2	LECSND2-T7-9	200~240
PD2	LECSND2-T7-P	200~240

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부착됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예) S2S2 :표준 케이블(2m) + 드라이버(LECSS2)

S2 :표준 케이블(2m)

무기호 : 케이블/드라이버 없음

※모터 종류에서 T6을 선택하고, LECSN□-T 시리즈 드라이버를 선택하는 경우는 N2/E2/92/P2 중에서 선택해 주십시오.

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

13 I/O 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.

I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

대용 드라이버

드라이버 종류	펄스 입력 타입/ 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB-T	LECSC-T	LECSS-T	LECSN□-T
포인트 테이블 수(점)*1	최대 7	최대 255	최대 255(2국 점유 시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET EtherCAT EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신 기능	USB 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신	USB 통신
전원 전압(V)	AC100~120V(50/60Hz), AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~230V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)	AC200~240V (50/60Hz)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 동-야연 부재를 사용하고 있습니다.

※1 LECSN□-T는 PROFINET, EtherCAT만 대응

로드 타입 2차 전지 대응**25A-LEY Series** LEY25-32 **사이즈** 25, 32

RoHS

LECS Series ▶ P.409

기종 선정 방법에 대해서는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

형식 표시 방법

25A-LEY H 25 [] V6 B - 100 [] [] [] - S 3 M2 []

2차 전지 대응시리즈 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫ ⑬

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

25
32

③ 모터 배치

무기호	위측 병렬 부착
R	우측 병렬 부착
L	좌측 병렬 부착
D	스트레이트

④ 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	② 사이즈	⑫ 드라이버 종류	대응 드라이버
V6*	AC 서보 모터 (엡솔루트 엔코더)	100	25	M2	LECYM2-V5
				U2	LECYU2-V5
V7		200	32	M2	LECYM2-V7
				U2	LECYU2-V7

※모터 종류 V6은 대응 드라이버 품번 끝이 V5 이므로 주의해 주십시오.

⑤ 리드 [mm]

기호	25A-LEY25	25A-LEY32*
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※()의 값은 사이즈 32 「모터 배치:병렬 부착」 선택 시의 리드입니다. (폴리비 [1.25 : 1] 를 포함한 상당 리드)

⑥ 스트로크 [mm]

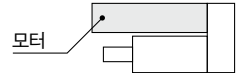
30	30
?	?
500	500

※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

⑦ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착*

※「모터 배치:병렬 부착」에서 「Lock 부착」을 선택한 경우, 사이즈 25의 30스트로크 이하는 모터가 몸체 끝단에서 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.



⑧ 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사
M	로드 선단 수나사 (로드 선단 너트 1개 부착)

⑨ 설치 지지 형식*1

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭/ 몸체 밀면 탭 *2	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형 *2	● *4	●
G	헤드측 플랜지형 *2	● *5	—
D	2산 클레비스형 *3	●	—

※1 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

※2 수평 한쪽 지지로 「로드측 플랜지형」, 「헤드측 플랜지형」 및 「단면 탭」 설치할 때에는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· LEY25: 200 이하 · LEY32: 100 이하

※3 「2산 클레비스형」 설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· LEY25: 200 이하 · LEY32: 200 이하

※4 LEY25는 스트로크 "30"이면서 모터 옵션 "Lock 부착"일 경우 「로드측 플랜지형」은 대응할 수 없습니다.

※5 LEY32의 헤드측 플랜지형은 대응할 수 없습니다.

25A-용 지지 금구/부품 품번

적용 사이즈	푸트형 *1	플랜지형	2산 클레비스형
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
32	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032
표면 처리	RAYDENT®	RAYDENT®	도장 (사이즈 16만 무전해 니켈도금)

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부착되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트·플랜지/본체 설치용 볼트, 2산 클레비스/클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900

D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900

D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	제작 가능 범위
25A-LEY25		●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
25A-LEY32		●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.



모터 배치 : 병렬 부착



모터 배치 : 스트레이트

10 케이블 종류*

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부착됩니다. (모터 옵션에서 Lock 부착 타입은 Lock 케이블도 부착됩니다.)

※각 케이블의 표준 커넥터 방향은 「축 측면(A)」입니다.

11 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

※(Lock 부착용) 모터 케이블, 엔코더 케이블 공통

12 드라이버 종류*

	대응 드라이버	전원 전압 [V]
무기호	드라이버 없음	—
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부착됩니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

13 I/O 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.

I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

※25A-의 사양, 외형 치수는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

대응 드라이버

드라이버 종류	MECHATROLINK-Ⅱ 타입	MECHATROLINK-Ⅲ 타입
시리즈	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	앱솔루트 20bit 엔코더	
통신 기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원 전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 동-아연 부재를 사용하고 있습니다.

전동 액추에이터 / 로드 타입

2차 전지 대응

25A-LEY Series 25A-LEY25-32



RoHS

형식 표시 방법

25A-LEY H 25 [] NZ B - 100 [] []

2차 전지 대응 시리즈

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

25	32
----	----

3 모터 배치

무기호	위측 병렬 부착	우측 병렬 부착	좌측 병렬 부착	스트레이트
R	●	●	●	●
L	●	●	●	●
D	●	●	●	●

4 설치 형상

NZ	NU
NY	NT
NX	NM1
NW	NM2
NV	NM3

5 리드 [mm]

기호	LEY25	LEY32
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※()의 값은「모터 배치·병렬 부착」선택 시의 리드입니다. 단,「모터 종류: NM1」를 제외 (폴리비 [1.25:1]를 포함한 상당 리드)

6 스트로크 [mm]

30	30
500	500

※스트로크 대응표 참조

7 로드 선단 나사

무기호	로드 선단 암나사	로드 선단 수나사
M	●	●

8 설치 지지 형식^{※1}

기호	종류	모터 배치	
		병렬 부착	스트레이트
무기호	단면 탭 / 몸체 밀면 탭※2	●	●
L	푸트형	●	—
F	로드측 플랜지형※2	●※4	●
G	헤드측 플랜지형※2	●※5	—
D	2산 클레비스형※3	●	—

※1 설치 지지 금구는 동봉 출하(미조립)입니다.

※2 수평 한쪽 지지로「단면 탭」 및「로드 / 헤드측 플랜지형」설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용하십시오.

· 25A-LEY25:200 이하, 25A-LEY32:100 이하

※3 「2산 클레비스형」설치를 할 때는 아래의 스트로크 제한 내에서 사용해 주십시오.

· 25A-LEY25:200 이하, 25A-LEY32:200 이하

※4 25A-LEY25는 스트로크 "30 이하"의 경우「로드측 플랜지형」이 모터와 간섭하는 경우가 있으므로 주의하십시오.

※5 「모터 배치: 스트레이트」 및 LEY32, 63의「헤드측 플랜지형」은 대응할 수 없습니다.

스트로크 대응표

스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	제작 가능 범위
LEY25	●	●	●	●	●	●	●	●	●	—	—	15~400
LEY32	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	●	20~500

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.

●표준

25A-용 지지 금구 / 부품 품번

적용 사이즈	푸트형 ^{※1}	플랜지형	2산 클레비스형
25	25-LEY-L025	25-LEY-F025	25-LEY-D025
32	25-LEY-L032	25-LEY-F032	25-LEY-D032

※1 푸트 금구를 주문할 때, 액추에이터 1대분은 수량을 2개로 주문해 주십시오.

※2 각 금구에 부착되는 부품은 하기와 같습니다.

푸트: 플랜지 / 본체 설치용 볼트, 2산 클레비스 / 클레비스용 핀, 축용 C형 스냅링, 본체 설치용 볼트

적용 모터, 설치 형상 대응표^{※4}

적용 모터		사이즈 / 설치 형상															
제조사	시리즈	25						32									
		NZ	NY	NX	NM1	NM2	NM3	NZ	NY	NX	NW	NV	NU	NT	NM1	NM2	
미쓰비시 전기(주)	MELSERVO JN/J4/J5	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
(주)야스카와전기	Σ-V/7	● ^{※3}	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
산요전기(주)	SANMOTION R	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
오므론(주)	OMNUC G5/1S	●	—	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
파나소닉(주)	MINAS A5/A6	(MHMF만 해당)	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—
화낙(주)	βis(-B)	●	—	—	—	—	—	(β1만 해당)	—	—	●	—	—	—	—	—	—
NIDEC SANKYO CORPORATION	S-FLAG	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
(주)키엔스	SV/SV2	● ^{※3}	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
후지전기(주)	ALPHA7	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
미네베아 미츠미(주)	Hybrid stepping motors	—	—	—	—	● ^{※1}	—	—	—	—	—	—	—	—	●	—	—
시나노켄시(주)	CSB-BZ	—	—	—	—	● ^{※1}	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
오리엔탈 모터(주)	αSTEP AR/AZ	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	●	—
FASTECH Co.,Ltd.	Ezi-SERVO	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
Rockwell Automation, Inc. (Allen-Bradley)	Kinetix MP/VP/TL	● (TL만 해당)	—	—	—	—	—	—	—	● ^{※1} (MP/VP만 해당)	—	—	—	● (TL만 해당)	—	—	—
Beckhoff Automation GmbH	AM 30/31/80/81	●	—	—	—	—	—	—	—	● ^{※1} (AM80/AM81만 해당)	—	● ^{※1} (AM30만 해당)	● (AM31만 해당)	—	—	—	—
Siemens AG	SIMOTICS S-1FK7	—	—	●	—	—	—	—	—	● ^{※1}	—	—	—	—	—	—	—
Delta Electronics, Inc.	ASDA-A2	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—
ANCA Motion	AMD2000	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—

※1 모터 배치: 스트레이트만 대응 ※2 모터 배치: 병렬 부착만 대응

※3 일부 모터에서는 커넥터가 모터 본체보다 돌출되어 있습니다. 설치면에 대한 간섭을 주의한 후 선정해 주십시오.

※4 적용 모터, 설치 형상 대응표는 대표 예입니다. 외형 치수도에 기재되어 있는「모터 설치부·적용 모터 치수표」를 확인한 후, 설치 형상을 선정해 주십시오.

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g) GR-D-010 (10g)

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치
D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

인크리멘탈(스텝 모터 DC24V)

인크리멘탈(서보 모터 DC24V)

가이드 부착 로드 타입

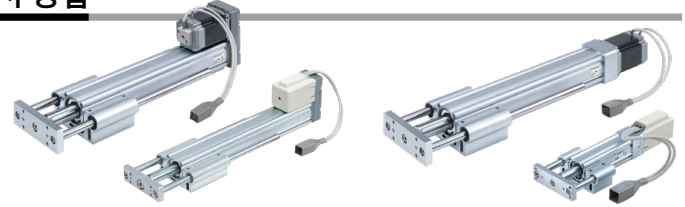
2차 전지 대응

25A-LEYG Series 25A-LEYG16·25·32·40



RoHS

형식 표시 방법



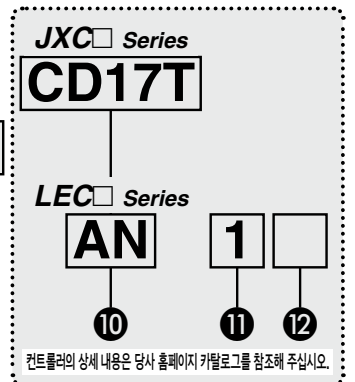
모터 배치 : 병렬 부착

모터 배치 : 스트레이트

25A-LEYG 16 M B-50 C S1

1 2 3 4 5 6 7 8 9

2차 전지 대응 시리즈



1 사이즈

16
25
32
40

2 베어링 종류※1

M	미끄럼 베어링
L	볼 부시 베어링

3 모터 배치

무기호	위측 병렬 부착
D	스트레이트

4 모터 종류

기호	모터 종류	적용 사이즈			대응 컨트롤러/ 드라이버
		LEYG16	LEYG25	LEYG32/40	
무기호	스텝 모터 (서보 DC24V)	●	●	●	JXC51 JXCD1 JXCPF JXC61 JXCL1 JXCLF JXCE1 JXCM1 JXC91 JXCEF LECPA JXCP1 JXC9F
A	서보 모터 (DC24V)	●	●	—	LECA6

5 리드 [mm]

기호	LEYG16	LEYG25	LEYG32/40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

6 스트로크※2※3 [mm]

30	30
?	?
300	300

※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오

7 모터 옵션※4

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착

8 가이드 옵션※5

무기호	없음
F	그리스 유지 기구 부착※

※1 사이즈: 25/32/40, ※2 베어링 종류: 미끄럼 베어링만 해당

9 액추에이터 케이블 종류·길이※7

표준 케이블 [m]	로봇 케이블 [m]
무기호	없음
S1	1.5※9
S3	3※9
S5	5※9
	R1 1.5 RA 10※6
	R3 3 RB 15※6
	R5 5 RC 20※6
	R8 8※6

스트로크 대응표※2

형식	스트로크 [mm]							제작 가능 스트로크 범위 [mm]
	30	50	100	150	200	250	300	
LEYG16	●	●	●	●	●	—	—	10~200
LEYG25	●	●	●	●	●	●	●	15~300
LEYG32/40	●	●	●	●	●	●	●	20~300

●표준

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900
D-M9B(V)-900, D-M9NW(V)-900
D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g)
가이드 로드부	GR-D-010 (10g)

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

JXC□ Series (상세 내용은 카탈로그 참조)

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부착

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수·특수 사양
5	Parallel 입력(NPN)	표준 사양 안전기능 STO 대응
6	Parallel 입력(PNP)	
E	EtherCAT	
9	EtherNet/IP™	
P	PROFINET	
D	DeviceNet®	
L	IO-Link	
M	CC-Link	

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8*13	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축 수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블*14

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

LEC□ Series (상세 내용은 카탈로그 참조)

AN 1 □

10 컨트롤러/드라이버 종류*8

무기호	컨트롤러/드라이버 없음
6N	LECA6 NPN
6P	(스텝 데이터 입력 타입) PNP
AN	LECPA*9 *10 NPN
AP	(펄스 입력 타입) PNP

11 I/O 케이블 길이*11

무기호	케이블 없음 (통신 플러그 커넥터 없음)
1	1.5m
3	3m*12
5	5m*12

12 컨트롤러/드라이버 설치 방법

무기호	나사 설치형
D	DIN 레일 설치형*13

- *1 「M:미끄럼 베어링」을 선택한 경우, 리드 「A」의 최대 속도는 400 [mm/s]입니다. (무부하/수평 설치시) 또는 수평 설치/모멘트 부하 시의 속도가 제한됩니다. 상세 내용은 카탈로그 「기동 선정」을 참조해 주십시오.
- *2 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
- *3 사이즈 32/40의 「모터 배치: 위쪽 부착」이면서 스트로크 50 이하의 설치 방법에 제한이 있습니다. 외형 치수도를 참조해 주십시오.
- *4 사이즈 16/40의 30스트로크 이하의 「모터 배치: □ 병렬 부착」에서 「Lock 부착」 또는 「Lock-커버 부착」을 선택한 경우, 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.
- *5 사이즈 25, 32, 40의 「미끄럼 베어링」만 대응. (카탈로그 구조도 참조)
- *6 주문 생산(로봇 케이블만 대응)
- *7 표준 케이블은 고정부에서 사용해 주십시오. 가동부에서 사용하는 경우는 로봇 케이블을 선정하여 주십시오. 액추에이터 케이블만 필요한 경우는 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

- *8 컨트롤러/드라이버 상세 및 대응 모터에 대해서는 다음 페이지의 대응 컨트롤러/드라이버 표를 참조해 주십시오.
- *9 모터 종류 "스텝 데이터"만 대응.
- *10 펄스열 신호가 오픈 콜렉터일 때는 전원 제한 저항(LEC-PA-R-□)을 별도 주문해 주십시오.
- *11 컨트롤러/드라이버 종류에서 "컨트롤러/드라이버 없음"을 선택한 경우, I/O 케이블은 선택할 수 없습니다. I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 홈페이지 카탈로그를 확인해 주십시오.
- *12 컨트롤러/드라이버 종류가 "펄스 입력 타입"인 경우, 펄스 입력이 차동일 때만 사용 가능. 오픈 콜렉터일 때는 1.5m일 때만 사용 가능.
- *13 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.
- *14 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오. DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오. Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

- ① EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 LEC/JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다. EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치-제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계-장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.
- ② 인크리멘탈(서보 모터 DC24V) 사양은 노이즈 필터 세트(LEC-NFA)를 조합하여 확인 시험을 실시하고 있습니다. 노이즈 필터 세트는 당사 카탈로그를 참조해 주십시오. 설치에 대해서는 LECA 취급 설명서를 확인해 주십시오.

【UL 대응품(LEC 시리즈의 경우)】

UL에 적합한 경우, 조합하는 직류 전원은 UL1310에 따르는 Class 2 전원 유닛을 사용해 주십시오.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① "액추에이터("25A-" 이후의 품번)"와 "컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN-PNP)

LEYG16MB-100

NPN

①

②

*사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오. 취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다. <https://www.smckorea.co.kr>

가이드 부착 로드 타입

2차 전지 대응

25A-LEYG Series

25A-LEYG16·25·32·40



※상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

형식 표시 방법



25A-LEYG 25 M E B - 50 C - R1 CD17T

2차 전지 대응 시리즈

①

②

③

④

⑤

⑥

⑦

⑧

⑨

⑩

컨트롤러의 상세 내용은
다음 페이지를 참조해 주십시오.

① 사이즈

16
25
32
40

② 베어링 종류*¹

M	미끄럼 베어링
L	볼 부시 베어링

③ 모터 배치 / 모터 커버 방향

기호	모터 배치	모터 커버 방향
무기호	위측 병렬 부착	—
D	스트레이트	—* ²
D1		좌측* ³
D2		우측* ³
D3		위측* ³
D4		아래측* ³

④ 모터 종류

E	무배터리 애플루트 (스텝 모터 DC24V)
---	----------------------------

⑤ 리드 [mm]

기호	LEYG16	LEYG25	LEYG32/40
A	10	12	16
B	5	6	8
C	2.5	3	4

⑥ 스트로크*⁴*⁵[mm]

스트로크	비고	
	사이즈	대응 스트로크
30~200	16	30,50,100,150,200
30~300	25/32/40	30,50,100,150,200,250,300

⑦ 모터 옵션*⁶

C	커버 부착
W	Lock-커버 부착

⑧ 가이드 옵션*⁷

무기호	없음
F	그리스 유지 기구 부착*

※①사이즈:25/32/40, ②베어링 종류:
미끄럼 베어링만 해당

⑨ 액추에이터 케이블 종류·길이

로봇 케이블				[m]
무기호	없음	R8	8* ⁸	
R1	1.5	RA	10* ⁸	
R3	3	RB	15* ⁸	
R5	5	RC	20* ⁸	

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다.
오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재
를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g)
가이드 로드부	GR-D-010 (10g)

10 컨트롤러 유무

무기호	컨트롤러 없음
C□1□□	컨트롤러 부착

C D 1 7 T

인터페이스(통신 프로토콜 / 입출력)

기호	종류	축 수·특수 사양	표준 사양	안전기능 STO 대응
5	Parallel 입력(NPN)	●		
6	Parallel 입력(PNP)	●		
E	EtherCAT	●		●
9	EtherNet/IP™	●		●
P	PROFINET	●		●
D	DeviceNet®	●		
L	IO-Link	●		●
M	CC-Link	●		

컨트롤러 설치 방법

7	나사 설치형
8※9	DIN 레일 설치형

축 수 · 특수 사양

기호	축 수	사양
1	단축	표준 사양
F	단축	안전 기능 STO 대응

통신 플러그 커넥터 I/O 케이블※10

기호	종류	대상 인터페이스
무기호	부속품 없음	—
S	스트레이트형 통신 플러그 커넥터	DeviceNet®
T	T분기형 통신 플러그 커넥터	CC-Link Ver1.10
1	I/O 케이블(1.5m)	Parallel 입력(NPN) Parallel 입력(PNP)
3	I/O 케이블(3m)	
5	I/O 케이블(5m)	

- ※1 「M:미끄럼 베어링」을 선택한 경우, 리드 「A」의 최대 속도는 400 [mm/s]입니다.
(무부하/수평 설치시) 또는 수평 설치/모멘트 부하 시의 속도가 제한됩니다.
상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 「기종 선정」을 참조해 주십시오.
- ※2 사이즈 25/32/40만 해당
- ※3 사이즈 16만 해당
- ※4 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.
- ※5 사이즈 16/32/40의 「모터 배치 : 위측 부착」이면서 스트로크 50 이하는 설치 방법에 제한이 있습니다. 외형 치수도를 참조해 주십시오.

- ※6 사이즈 16의 50 스트로크 이하 및 사이즈 40의 30 스트로크 이하는 「모터 배치 : 위측 부착」에서 「Lock-커버 부착」을 선택한 경우 모터가 몸체단보다 돌출됩니다. 위크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.
- ※7 사이즈 25, 32, 40의 「미끄럼 베어링」만 대응. (카탈로그 「구조도」 참조)
- ※8 주문 생산
- ※9 DIN 레일은 부속되지 않습니다. 별도 주문하여 주십시오.
- ※10 DeviceNet®, CC-Link, Parallel 입력 이외의 경우는 「무기호」를 선택해 주십시오.
DeviceNet®, CC-Link는 「무기호」, 「S」, 「T」에서 선택해 주십시오.
Parallel 입력은 「무기호」, 「1」, 「3」, 「5」에서 선택해 주십시오.

주의

【CE/UKCA 대응품에 대하여】

EMC의 적합성 확인은 전동 액추에이터 LEY 시리즈와 컨트롤러 JXC 시리즈와의 조합으로 확인 시험을 실시하고 있습니다.

EMC는 전동 액추에이터를 조합한 고객의 장치·제어반의 구성이나 기타 전기 기기와의 배치, 배선 관계에 따라 변화되므로, 고객의 장치에서 사용되는 설치 환경에서의 적합성은 확인할 수 없습니다. 따라서, 고객님께서 최종적으로 기계·장치를 전체적으로 조합하여 EMC의 적합성을 확인해 주실 필요가 있습니다.

【컨트롤러 버전 차이에 따른 주의】

무배터리 애플루트와 조합하여 사용하는 JXC Series는 버전 「V3.4」 또는 「S3.4」 이상의 컨트롤러를 사용해 주십시오. 상세 내용은 당사 카탈로그를 확인해 주십시오.

【UL 인증에 대해서】

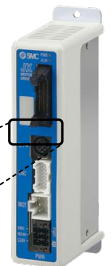
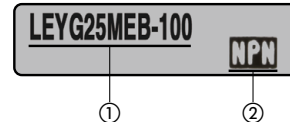
전동 액추에이터와 조합하여 사용하는 컨트롤러 JXC Series는 UL 인증을 취득하였습니다.

액추에이터와 컨트롤러는 세트입니다.

컨트롤러와 액추에이터의 조합이 올바른지 반드시 확인해 주십시오.

<사용 전에 반드시 하기를 확인하여 주십시오.>

- ① 「액추에이터("25A-" 이후의 품번)」와
"컨트롤러 기재 액추에이터 품번"의 일치
- ② Parallel 입출력 사양(NPN·PNP)



- ※ 사용에 관해서는 취급 설명서를 참조해 주십시오.
취급 설명서는 당사 홈페이지에서 다운로드 하실 수 있습니다.
<https://www.smckorea.co.kr>

종류	스텝 데이터 입력 타입	EtherCAT 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력 타입	EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력 타입	PROFINET 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력 타입	DeviceNet® 직접 입력 타입	IO-Link 직접 입력 타입	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입
시리즈	JXC51 JXC61	JXCE1	JXCEF	JXC91	JXC9F	JXCP1	JXCPF	JXCD1	JXCL1	JXCLF	JXCM1
특징	Parallel 입출력	EtherCAT 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherCAT 직접 입력	EtherNet/IP™ 직접 입력	안전 기능 STO 대응 EtherNet/IP™ 직접 입력	PROFINET 직접 입력	안전 기능 STO 대응 PROFINET 직접 입력	DeviceNet® 직접 입력	IO-Link 직접 입력	안전 기능 STO 대응 IO-Link 직접 입력	CC-Link 직접 입력
대응 모터	무배터리 애플루트(스텝 모터 DC24V)										
최대 스텝 데이터 수	64점										
전원 전압	DC24V										

가이드 부착 로드 타입

2차 전지 대응

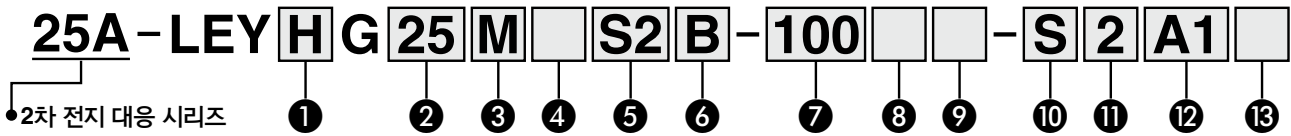
25A-LEYG Series 25A-LEYG25-32

LECY□ Series ▶ P.421



— *상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조 —

형식 표시 방법



1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

25
32

3 베어링 종류

M	미끄럼 베어링
L	볼 부시 베어링

4 모터 배치

무기호	위축 병렬 부착
D	스트레이트

5 모터 종류*1

기호	종류	출력 [W]	2 사이즈	12 드라이버 종류	대응 드라이버*3
S2*1	AC 서보 모터	100	25	A1/A2	LECSA□-S1
S3	(인크리멘탈 엔코더)	200	32	A1/A2	LECSA□-S3
T6*2	AC 서보 모터 (앱솔루트 엔코더)	100	25	B2	LECSB2-T5
				C2	LECSB2-T5
				S2	LECSB2-T5
				N2	LECSN2-T5
				E2	LECSN2-T5-E
				92	LECSN2-T5-9
				P2	LECSN2-T5-P
T7	AC 서보 모터 (앱솔루트 엔코더)	200	32	B2	LECSB2-T7
				C2	LECSB2-T7
				S2	LECSB2-T7
				ND2	LECSND2-T7
				ED2	LECSND2-T7-E
				9D2	LECSND2-T7-9
				PD2	LECSND2-T7-P

*1:모터 종류 S2는 대응 드라이버 품번 말미가 S1이므로 주의해 주십시오.
 *2:모터 종류 T6은 대응 드라이버는 LECS□2-T5가 되므로 주의해 주십시오.
 *3:드라이버의 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그를 참조해 주십시오.

9 가이드 옵션

무기호	없음
F	그리스 유지 기구 부착*

*“미끄럼 베어링”만 대응

11 케이블 길이* [m]

무기호	케이블 없음
2	2
5	5
A	10

*모터 케이블 / 엔코더 케이블 / Lock 케이블 공통입니다.

10 케이블 종류*

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

*케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부속됩니다. (모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 케이블도 부속됩니다.)

*각 케이블의 표준 커넥트 방향은
 위축 부착: “축 측면(A)”
 스트레이트: “반대축 측면(B)”입니다.
 (상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조)

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	제작 가능 범위
LEYG25		●	●	●	●	●	●	●	15~300
LEYG32		●	●	●	●	●	●	●	20~300

주) 표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응이므로 당사에 확인해 주십시오.

6 리드 [mm]

기호	LEYG25	LEYG32*
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※()의 값은 사이즈 32 「모터 배치:병렬 부착」 선택 시의 리드입니다. (폴리비 [1.25 : 1] 를 포함한 상당 리드)

7 스트로크 [mm]

30	30
?	?
300	300

*상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

*사이즈 32의 「모터 배치: 위축 부착」이면서 스트로크 50 이하의 설치 방법에 제한이 있습니다. 외형 치수도를 참조해 주십시오.

8 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g)
가이드 로드부	GR-D-010 (10g)

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900
 D-M9B(V)-900, D-M9NW(V)-900,
 D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
 D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900,
 D-M9BE(V)-900

*모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

*25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조



모터 배치 : 병렬 부착



모터 배치 : 스트레이트

12 드라이버 종류*

무기호	대응 드라이버	전원 전압(V)
	드라이버 없음	—
A1	LECSA1-S□	100~120
A2	LECSA2-S□	200~230
B2	LECSB2-T□	200~240
C2	LECSC2-T□	200~230
S2	LECSS2-T□	200~240
N2	LECSN2-T5	200~240
E2	LECSN2-T5-E	200~240
92	LECSN2-T5-9	200~240
P2	LECSN2-T5-P	200~240
ND2	LECSND2-T7	200~240
ED2	LECSND2-T7-E	200~240
9D2	LECSND2-T7-9	200~240
PD2	LECSND2-T7-P	200~240

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부속됩니다
케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

예)
S2S2 : 표준 케이블(2m) + 드라이버(LECSS2)

S2 : 표준 케이블(2m)

무기호 : 케이블/드라이버 없음

※모터 종류에서 T6을 선택하고, LECSN□-T 시리즈 드라이버를
선택하는 경우는 N2/E2/92/P2 중에서 선택해 주십시오.

13 I/O 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우,
“무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.
I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 카탈로그를 확인해
주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	펄스 입력 타입/ 포지셔닝 타입	펄스 입력 타입	CC-Link 직접 입력 타입	SSCNET III/H 타입	네트워크 카드 타입
시리즈	LECSA	LECSB-T	LECSC-T	LECSS-T	LECSN□-T
포인트 테이블(점)*1	최대 7	최대 255	최대 255(2국 점용 시)	—	최대 255
펄스 입력	○	○	—	—	—
네트워크 대응	—	—	CC-Link	SSCNET III/H	PROFINET EtherCAT EtherNet/IP™
제어 엔코더	인크리멘탈 17bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 18bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더	엡솔루트 22bit 엔코더
통신 기능	USB 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신, RS422 통신	USB 통신	USB 통신
전원 전압(V)	AC100~120V(50/60Hz) AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~230V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)	AC200~240V(50/60Hz)

※1 LECSN□-T는 PROFINET, EtherCAT만 대응

가이드 부착 로드 타입

2차 전지 대응**25A-LEYG Series****25A-LEYG25-32**

※상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

LECS□ Series ▶ P.419**RoHS**

형식 표시 방법

25A-LEY **H** **G** **25** **M** **□** **V6** **B** - **200** **□** **□** - **S** **3** **M2** **□**

2차 전지 대응 시리즈 ① ② ③ ④ ⑤ ⑥ ⑦ ⑧ ⑨ ⑩ ⑪ ⑫ ⑬

① 정도

무기호	기본형
H	고정도형

② 사이즈

25
32

③ 베어링 종류

M	미끄럼 베어링
L	볼 부시 베어링

④ 모터 배치

무기호	위축 병렬 부착
D	스트레이트

⑤ 모터 종류

기호	종류	출력 [W]	② 사이즈	⑫ 드라이버 종류	대응 드라이버
V6*	AC 서보 모터 (엠플루트 엔코더)	100	25	M2	LECYM2-V5
				U2	LECYU2-V5
V7		200	32	M2	LECYM2-V7
				U2	LECYU2-V7

※모터 종류 V6은 대응 드라이버 품번 끝이 V5 이므로 주의해 주십시오.

⑥ 리드 [mm]

기호	LEYG25	LEYG32*
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※()의 값은 「모터 배치:병렬 부착」 선택 시의 리드입니다. (폴리비[1.25 : 1]를 포함한 상당 리드)

⑦ 스트로크 [mm]

30	30
?	?
300	300

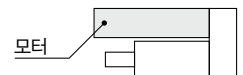
※상세 내용은 하기 스트로크 대응표를 참조해 주십시오.

※사이즈 32의 「모터 배치: 위축 부착」이면서 스트로크 50 이하의 설치 방법에 제한이 있습니다. 외형 치수도를 참조해 주십시오.

⑧ 모터 옵션

무기호	없음
B	Lock 부착

※「모터 배치:병렬 부착」에서 「Lock 부착」을 선택한 경우, 사이즈 25의 30스트로크 이하는 모터가 몸체 끝단에서 돌출됩니다. 워크 등의 간섭을 확인한 후 선정하십시오.

**⑨ 가이드 옵션**

무기호	없음
F	그리스 유지 기구 부착

※「미끄럼 베어링」만 대응

⑩ 케이블 종류*

무기호	케이블 없음
S	표준 케이블
R	로봇 케이블

※케이블은 모터 케이블과 엔코더 케이블이 부착됩니다.

모터 옵션이 Lock 부착인 경우, Lock 부착용 모터 케이블이 됩니다.

⑪ 케이블 길이 [m]*

무기호	케이블 없음
3	3
5	5
A	10
C	20

※(Lock 부착용) 모터 케이블, 엔코더 케이블 공통

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	제작 가능 범위
LEYG25		●	●	●	●	●	●	●	15~300
LEYG32		●	●	●	●	●	●	●	20~300

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인해 주십시오.

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g)
가이드 로드부	GR-D-010 (10g)

무접점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치

D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900
 D-M9B(V)-900, D-M9NW(V)-900
 D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
 D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900,
 D-M9BE(V)-900

※모터, 케이블, 컨트롤러/드라이버는 일부 동·아연 소재를 사용하고 있습니다.

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조



모터 배치 : 병렬 부착



모터 배치 : 스트레이트

⑫ 드라이버 종류

	대응 드라이버	전원 전압 [V]
무기호	드라이버 없음	—
M2	LECYM2-V□	200~230
U2	LECYU2-V□	200~230

※드라이버 부착 타입을 선택한 경우, 케이블은 부속입니다. 케이블 종류, 케이블 길이를 반드시 선택해 주십시오.

⑬ I/O 케이블 길이 [m] *

무기호	케이블 없음
H	케이블 없음(커넥터만 해당)
1	1.5

※드라이버 종류에서 “드라이버 없음”을 선택한 경우, “무기호:케이블 없음”만 선택 가능합니다.
I/O 케이블이 필요한 경우는 당사 홈페이지 카탈로그를 확인해 주십시오.

대응 드라이버

드라이버 종류	MECHATROLINK-Ⅱ 타입 	MECHATROLINK-Ⅲ 타입 
	LECYM	LECYU
네트워크 대응	MECHATROLINK-Ⅱ	MECHATROLINK-Ⅲ
제어 엔코더	앱솔루트 20bit 엔코더	
통신 기기	USB 통신, RS-422 통신	
전원 전압(V)	AC200~230V(50/60Hz)	

전동 액추에이터 / 가이드 부착 로드 타입

2차 전지 대응

RoHS

25A-LEYG Series 25A-LEYG25-32



형식 표시 방법

25A-LEY H G 25 M [] NZ B - 200 []

2차 전지 대응 시리즈

1 2 3 4 5 6 7 8

1 정도

무기호	기본형
H	고정도형

2 사이즈

25
32

3 베어링 종류

M	미끄럼 베어링
L	볼 부시 베어링

4 모터 배치

무기호	위축 병렬 부착
D	스트레이트

5 설치 형상

NZ
NY
NX
NW
NV
NU
NT
NM1
NM2
NM3

6 리드[mm]

기호	LEYG25	LEYG32※
A	12	16 (20)
B	6	8 (10)
C	3	4 (5)

※ ()의 값은 사이즈 32「모터 배치」: 위축 부착 선택 시의 리드입니다. 단, 「모터 종류: NM1」를 제외 (폴리비 [1.25 : 1])를 포함한 상당 리드)

7 스트로크[mm]

30	30
300	300

※스트로크 대응 표 참조

8 가이드 옵션

무기호	없음
F	그리스 유지 기구 부착

※「미끄럼 베어링」만 대응

스트로크 대응표

형식	스트로크 (mm)	30	50	100	150	200	250	300	제작 가능 범위
LEYG25		●	●	●	●	●	●	●	15~300
LEYG32		●	●	●	●	●	●	●	20~300

※표준 스트로크 이외는 특별 주문 대응하므로 당사에 확인하여 주십시오.

※「모터 종류 대응표」 참조

교환 부품 / 그리스 팩

도포 장소	주문 품번
피스톤 로드부	GR-D-005 (5g)
가이드 로드부	GR-D-010 (10g)

적용 모터, 설치 형상 대응표※4

적용 모터		사이즈 / 설치 형상													
제조사	시리즈	25							32						
		NZ	NY	NX	NM1	NM2	NM3	NZ	NY	NX	NW	NV	NU	NT	NM1
미쓰비시 전기(주)	MELSERVO JN/J4/J5	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
(주)야스카와전기	Σ-V/7	●※3	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
산요전기(주)	SANMOTION R	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
오므론(주)	OMNUC G5/1S	●	—	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—
파나소닉(주)	MINAS A5/A6	●	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—
화낙(주)	βis(-B)	●	—	—	—	—	—	●	—	—	●	—	—	—	—
NIDEC SANKYO CORPORATION	S-FLAG	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
(주)키엔스	SV/SV2	●※3	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
후지전기(주)	ALPHA7	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
미네베아 미츠미(주)	Hybrid stepping motors	—	—	—	●※1	—	●※2	—	—	—	—	—	—	—	●
시나노켄시(주)	CSB-BZ	—	—	—	●※1	—	●※2	—	—	—	—	—	—	—	—
오리엔탈 모터(주)	αSTEP AR/AZ	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	●
FASTECH Co.,Ltd.	Ezi-SERVO	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—	—	—	—
Rockwell Automation, Inc. (Allen-Bradley)	Kinetix MP/VP/TL	●	—	—	—	—	—	—	—	●※1	—	—	—	●	—
Beckhoff Automation GmbH	AM 30/31/80/81	●	—	—	—	—	—	—	—	●※1	—	●※1	●	—	—
Siemens AG	SIMOTICS S-1FK7	—	—	●	—	—	—	—	—	●※1	—	—	—	—	—
Delta Electronics, Inc.	ASDA-A2	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—
ANCA Motion	AMD2000	●	—	—	—	—	—	●	—	—	—	—	—	—	—

※1 모터 배치: 스트레이트만 대응 ※2 모터 배치: 병렬 부착만 대응

※3 일부 모터에서는 커넥터가 모터 본체보다 돌출되어 있습니다. 설치면에 대한 간섭을 주의한 후 선정해 주십시오.

※4 적용 모터, 설치 형상 대응표는 대표 예입니다. 외형 치수도에 기재되어 있는 「모터 설치부·적용 모터 치수표」를 확인한 후, 설치 형상을 선정해 주십시오.

무점점 오토스위치는 별도 주문해야 합니다. 오토스위치 상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조

적용 오토스위치
D-M9N(V)-900, D-M9P(V)-900, D-M9B(V)-900
D-M9NW(V)-900, D-M9PW(V)-900, D-M9BW(V)-900
D-M9NE(V)-900, D-M9PE(V)-900, D-M9BE(V)-900

※25A-의 사양, 외형 치수도는 표준품과 동일합니다.

상세 내용은 당사 홈페이지 카탈로그 참조